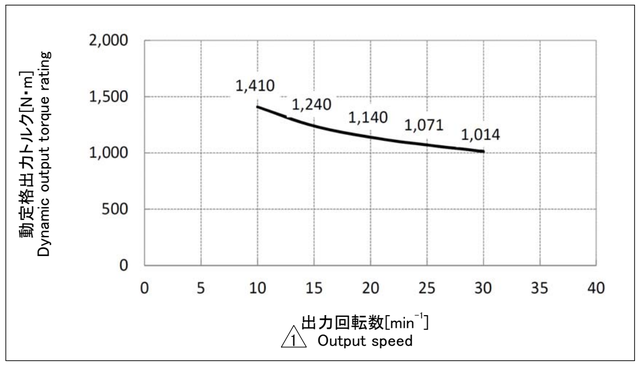
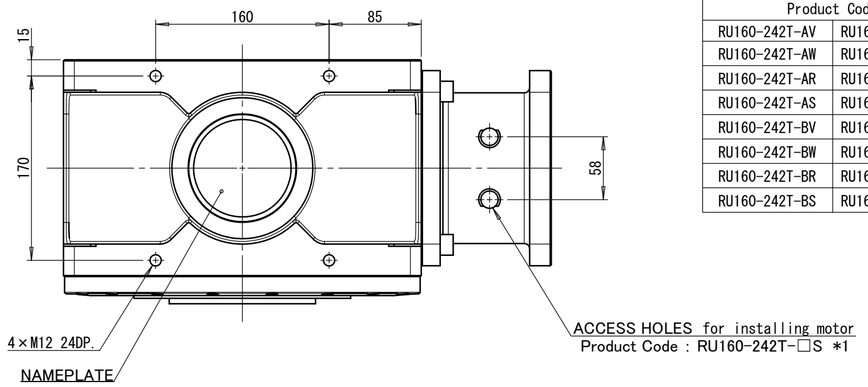
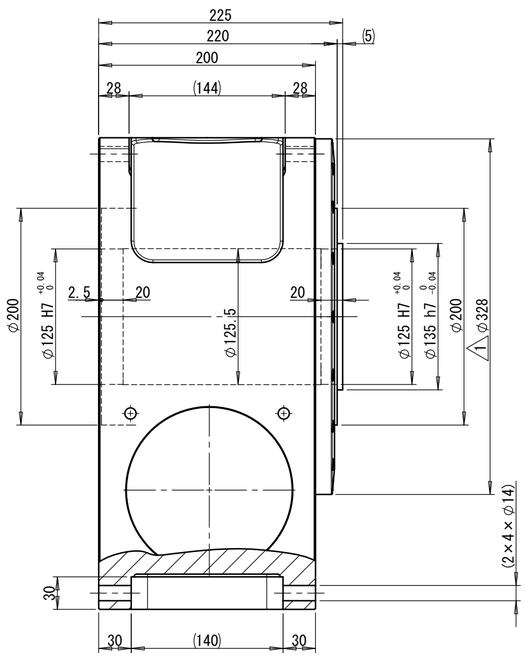


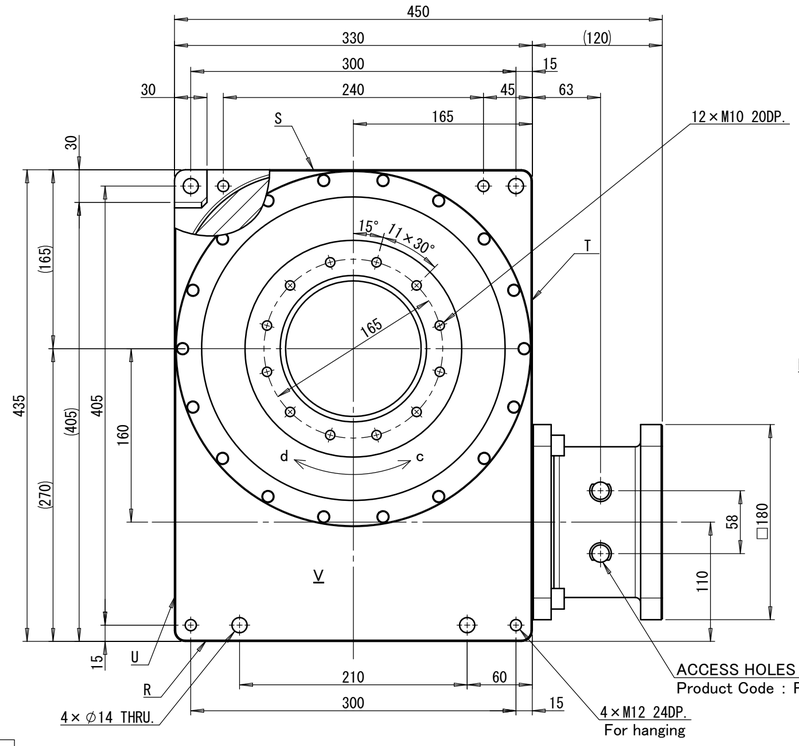


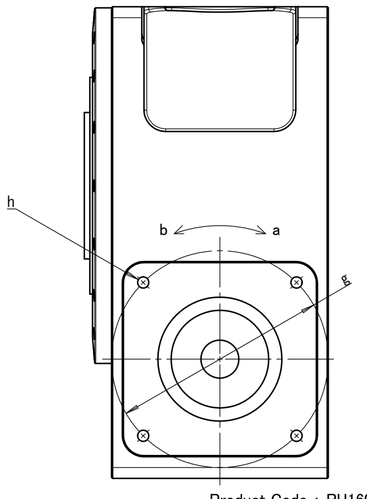
Dimensions											Maximum Motor Torque(N・m)*3
Product Code		a	b	c	d	e	f	g	h	Inertia(kg・m²)*2	
RU160-242T-AV	RU160-242T-AV-A	35 *4	90	114.3	7	47.8	79～80	200	4×M12 20DP.	7.8×10^{-3}	160
RU160-242T-AW	RU160-242T-AW-A	35 *4	90	114.3	7	47.8	79～80	200	4×M12 20DP.	7.8×10^{-3}	160
RU160-242T-AR	RU160-242T-AR-A	35 *4	90	114.3	7	47.8	79～80	200	4×M12 20DP.	7.8×10^{-3}	160
RU160-242T-AS	RU160-242T-AS-A	35 *4	90	114.3	7	47.8	79～80	200	4×M12 20DP.	7.8×10^{-3}	160
RU160-242T-BV	RU160-242T-BV-A	42 *5	90	114.3	7	47.8	79～80	200	4×M12 20DP.	7.8×10^{-3}	160
RU160-242T-BW	RU160-242T-BW-A	42 *5	90	114.3	7	47.8	79～80	200	4×M12 20DP.	7.8×10^{-3}	160
RU160-242T-BR	RU160-242T-BR-A	42 *5	90	114.3	7	47.8	79～80	200	4×M12 20DP.	7.8×10^{-3}	160
RU160-242T-BS	RU160-242T-BS-A	42 *5	90	114.3	7	47.8	79～80	200	4×M12 20DP.	7.8×10^{-3}	160

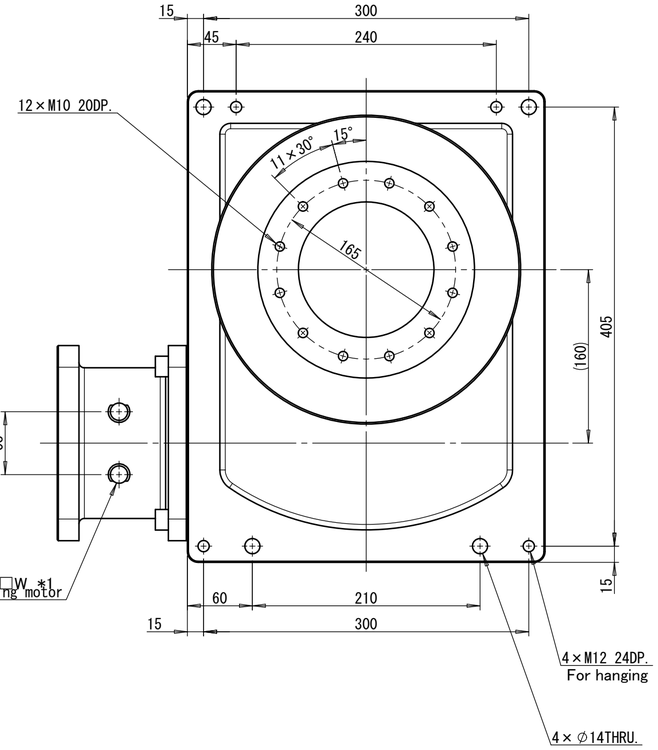
△1 △1 24

Notes.
*1 モータ軸締結用アクセスホールは製品コードに該当する箇所に2箇所のみ加工
Only two access holes for assembling motor is specified by attachment code to be machined.
*2 慣性モーメント(イナーシャ)はモータ軸換算値とする。(モータイナーシャは含まない)。
The moment of inertia is on motor shaft except for motor of inertia.
*3 サーボモータは上表最大モータトルク以下で使用のこと。
Do not operate the servo motor more than specified maximum motor torque which is on above table.
*4 取付可能モータ軸径は、$\phi35^{+0.010}_{0}$,$\phi35^{0}_{-0.016}$ とする。
Dimensions of Attachable Motor Shaft are $\phi35^{+0.010}_{0}$ and $\phi35^{0}_{-0.016}$.
*5 取付可能モータ軸径は、$\phi42^{0}_{-0.016}$ とする。
Dimensions of Attachable Motor Shaft is $\phi42^{0}_{-0.016}$.

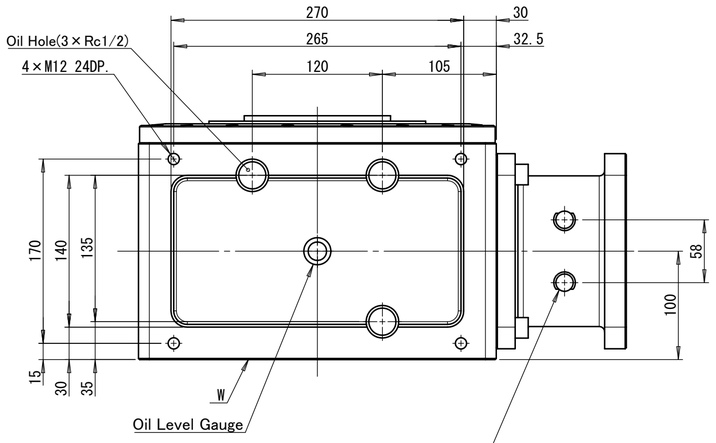


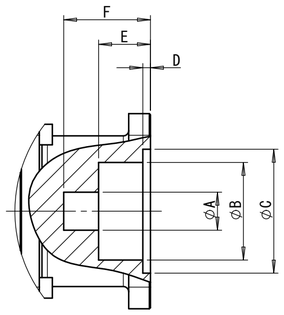






減速比 Reduction ratio	24	
静定格出力トルク Static output torque rating	2,400	N・m
動定格出力トルク Dynamic output torque rating	上図参照	N・m
最高出力回転数 Maximum output speed	100	min^{-1}
定格出力回転数 Nominal output speed	30	min^{-1}
位置決め精度 Positioning accuracy	40	arcsec以下
繰返し精度 Repeatability	±5	arcsec以下
出力軸アキシアル振れ(V面) Axial runout of output surface (V)	10	μm以下
出力軸ラジアル振れ(V面) Radial runout of output outer diameter (V)	10	μm以下
出力軸許容アキシアル荷重 Maximum axial load of output	55,000	N
出力軸許容ラジアル荷重 Maximum radial load of output	43,000	N
出力軸許容モーメント荷重 Maximum moment load of output	9,700	N・m
入出力軸回転方向 Direction of input-output shafts rotation	a-d, b-c	
製品概略質量 Weight	140	kg





モータ取付部詳細図
Detail of the motor attachment

△3			
△2			
△1	Correction of the drawing	K.Koike	25/Jan/2016
	Correction	Sign	Date

Scale	1:4	Date	16/Jul/2015
Designer	Y.Tomiyama	Checker	K.Iida
Draftsman	K.Koike	Assent	K.Iida

Model **RollerDrive** RU160-242T

CERTIFIED PRINT

Draw.No. RU1601K3003-010

SANKYO SEISAKUSHO CO.

unit:mm

A2