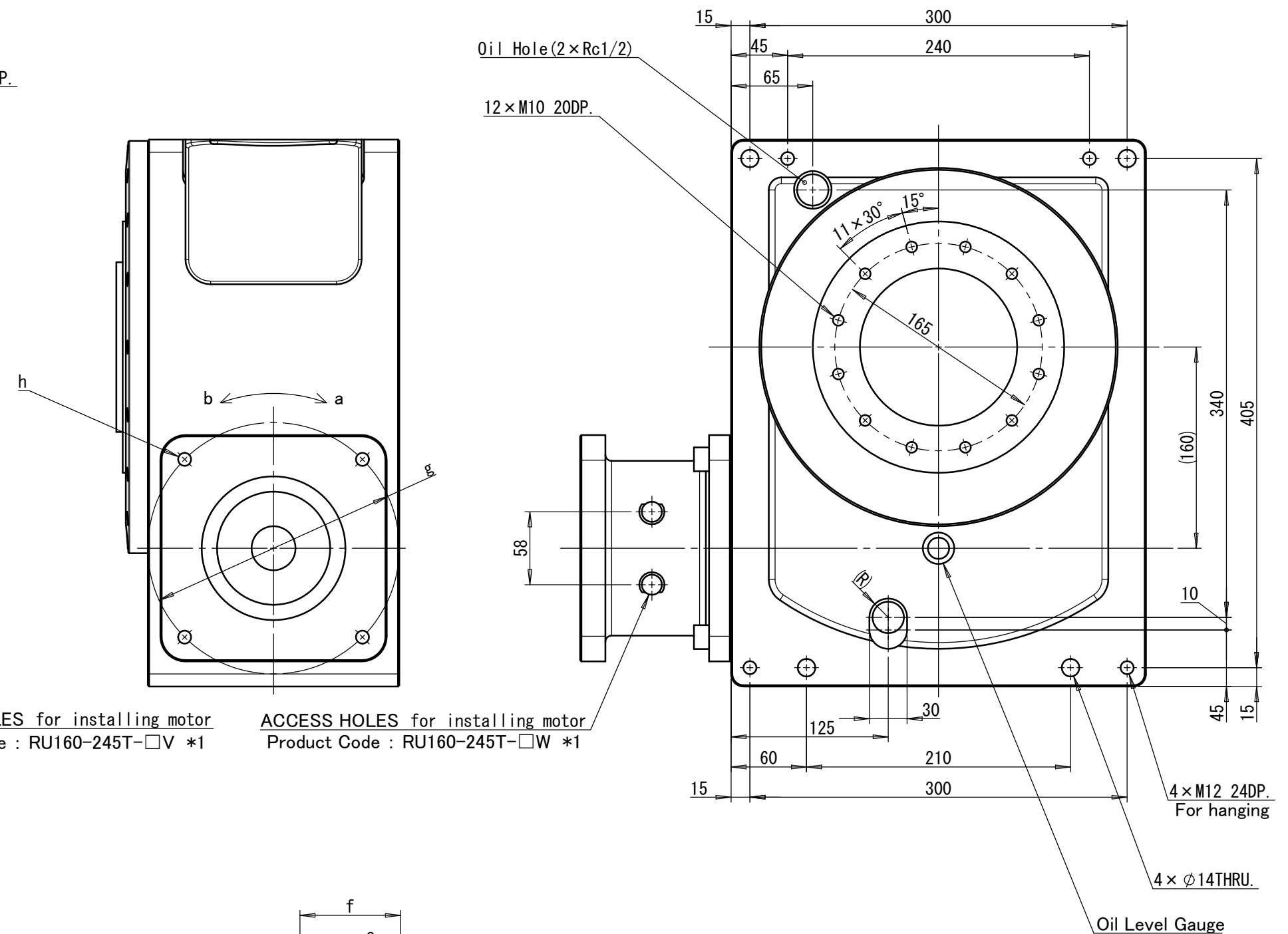
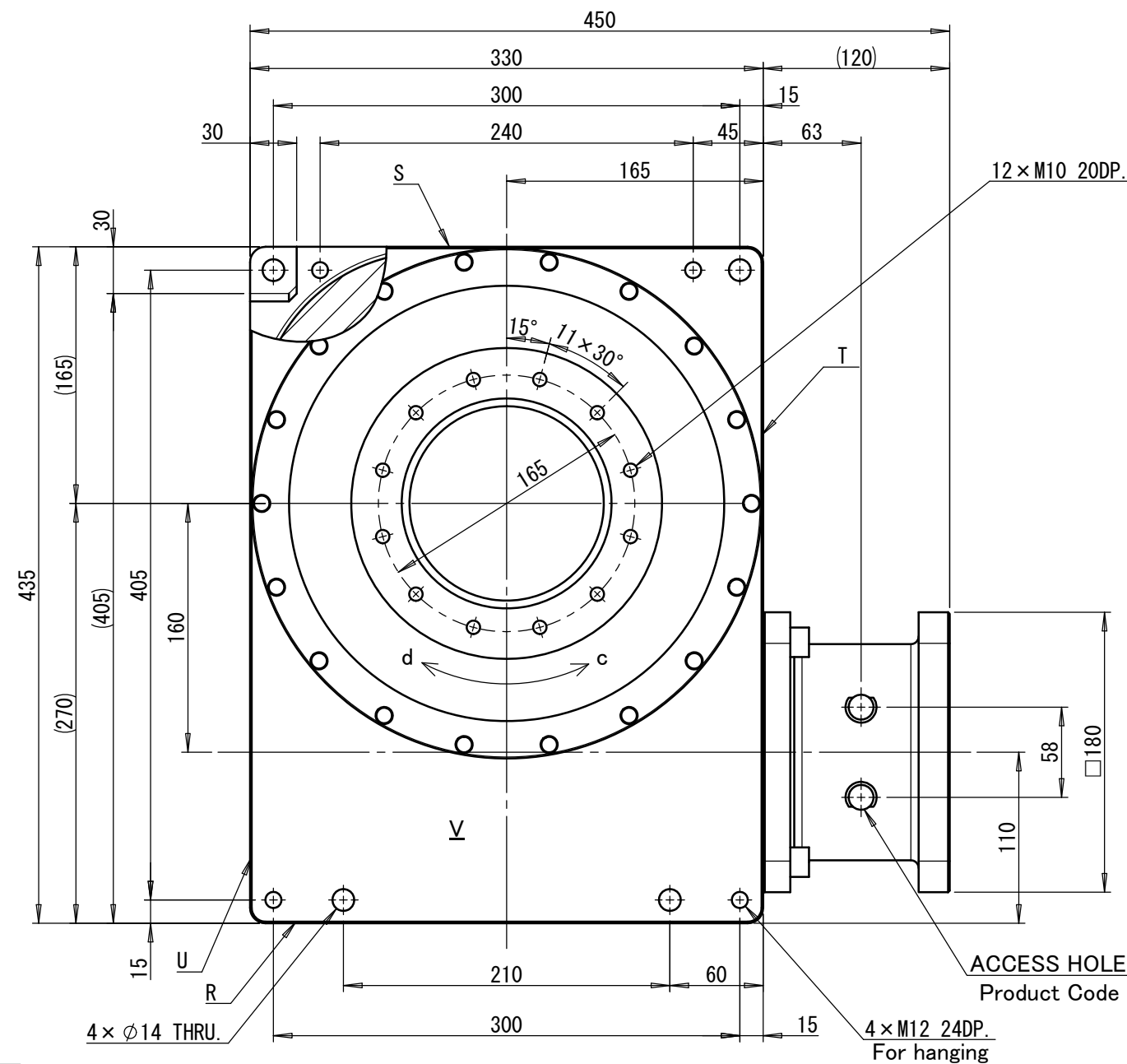
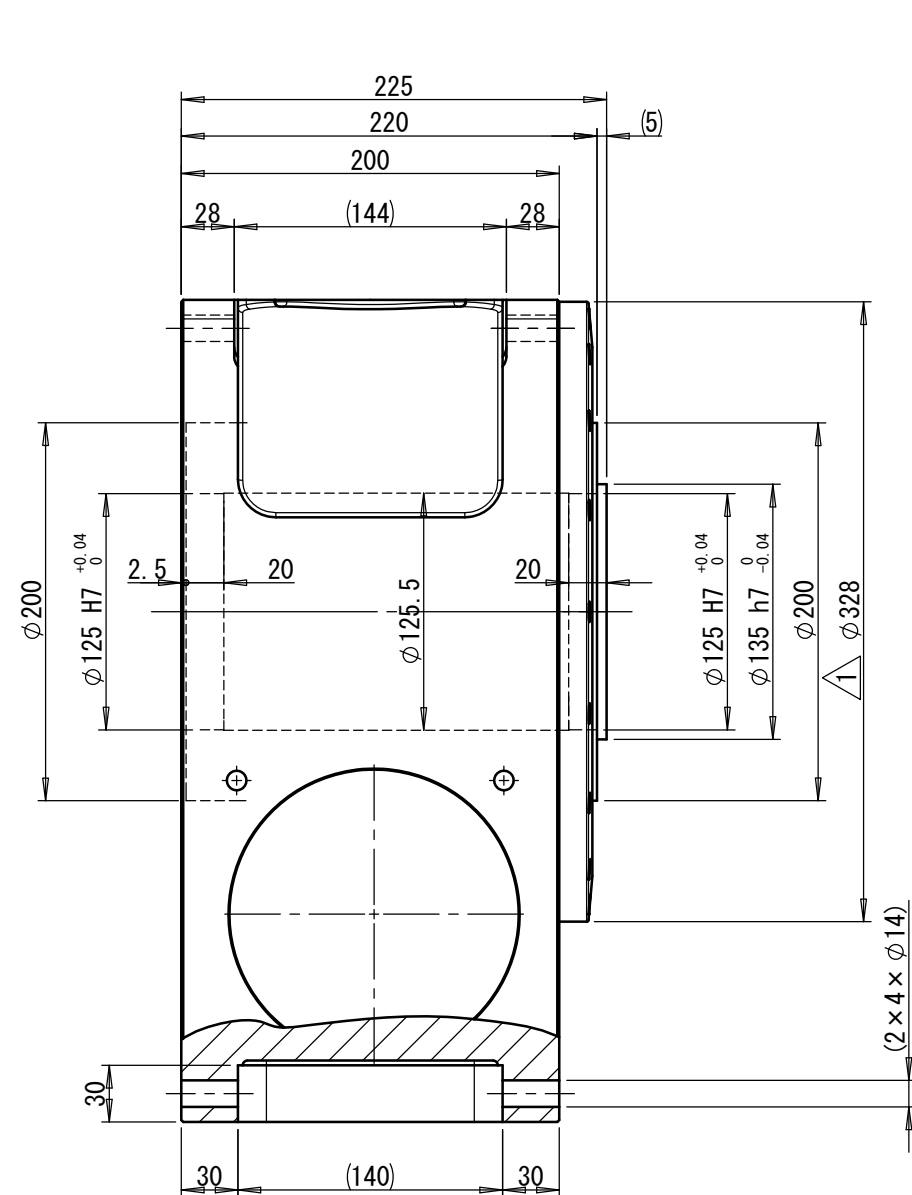


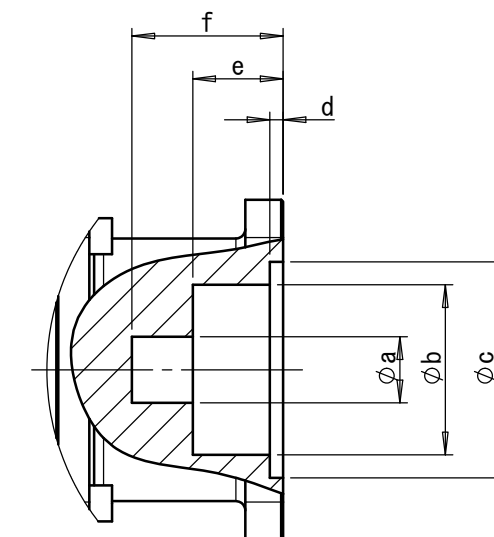
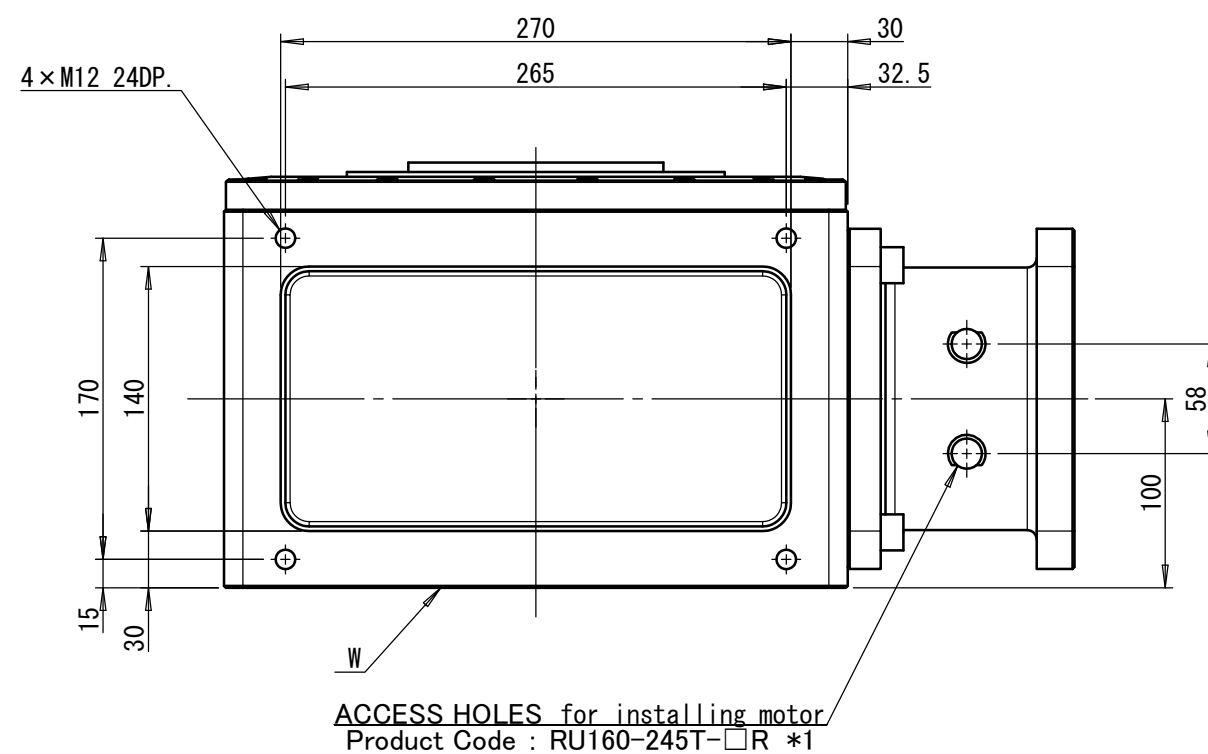
		8		10			11			12			13	
Product Code		Dimensions								Inertia(kg·m ²)*2		Maximum Motor Torque(N·m)*3		
		a	b	c	d	e	f	g	h					
RU160-245T-AV	RU160-245T-AV-A	35 *4	90	114.3	7	47.8	79~80	200	4×M12 20DP.	7.8×10 ⁻³	160			
RU160-245T-AW	RU160-245T-AW-A	35 *4	90	114.3	7	47.8	79~80	200	4×M12 20DP.	7.8×10 ⁻³	160			
RU160-245T-AR	RU160-245T-AR-A	35 *4	90	114.3	7	47.8	79~80	200	4×M12 20DP.	7.8×10 ⁻³	160			
RU160-245T-AS	RU160-245T-AS-A	35 *4	90	114.3	7	47.8	79~80	200	4×M12 20DP.	7.8×10 ⁻³	160			
RU160-245T-BV	RU160-245T-BV-A	42 *5	90	114.3	7	47.8	79~80	200	4×M12 20DP.	7.8×10 ⁻³	160			
RU160-245T-BW	RU160-245T-BW-A	42 *5	90	114.3	7	47.8	79~80	200	4×M12 20DP.	7.8×10 ⁻³	160			
RU160-245T-BR	RU160-245T-BR-A	42 *5	90	114.3	7	47.8	79~80	200	4×M12 20DP.	7.8×10 ⁻³	160			
RU160-245T-BS	RU160-245T-BS-A	42 *5	90	114.3	7	47.8	79~80	200	4×M12 20DP.	7.8×10 ⁻³	160			
<div>① 24</div>														

Notes.


- *1 モータ軸結用アクセスホールは製品コードに該当する箇所1箇所のみ加工
Only two access holes for assembling motor is specified by attachment code to be machined.
- *2 慣性モーメント(イナーシャ)はモータ換算値とする。(モータイナーシャは含まない)。
The moment of inertia is on motor shaft except for motor of inertia.
- *3 サーボモータは上表最大モータトルク以下で使用のこと。
Do not operate the servo motor more than specified maximum motor torque which is on above table.
- *4 取付可能モータ軸径は、 $\phi 35^{+0.010}_{-0.016}$ とする。
Dimensions of Attachable Motor Shaft are $\phi 35^{+0.010}_{-0.016}$ and $\phi 35^{+0.010}_{-0.016}$.
- *5 取付可能モータ軸径は、 $\phi 42^{+0}_{-0.016}$ とする。
Dimensions of Attachable Motor Shaft is $\phi 42^{+0}_{-0.016}$.



減速比 Reduction ratio	24	
静定格出力トルク Static output torque rating	2,400	N・m
動定格出力トルク Dynamic output torque rating	上図参照	N・m
最高出力回転数 Maximum output speed	100	min ⁻¹
定格出力回転数 Nominal output speed	30	min ⁻¹
位置決め精度 Positioning accuracy	40	arcsec以下
繰返し精度 Repeatability	±5	arcsec以下
出力軸アキシャル振れ(V面) Axial runout of output surface (V)	10	μm以下
出力軸ラジアル振れ(V面) Radial runout of output outer diameter (V)	10	μm以下
出力軸許容アキシャル荷重 Maximum axial load of output	55,000	N
出力軸許容ラジアル荷重 Maximum radial load of output	43,000	N
出力軸許容モーメント荷重 Maximum moment load of output	9,700	N・m
入出力軸回転方向 Direction of input-output shafts rotation	a-d, b-c	
製品概略質量 Weight	140	kg



モータ取付部詳細図
Detail of the motor attachment

		Scale 1:4	Date 16/Jul/2015
Designer Y. Tomiyama		Checker K. Iida	
Draftsman K. Koike		Assent K. Iida	

3			
2			
1	Correction of the drawing Correction	10	K. Koike Date
Model <i>RollerDrive</i> RU160-245T		CERTIFIED PRINT	
Draw.No. RU1601K3006-010			