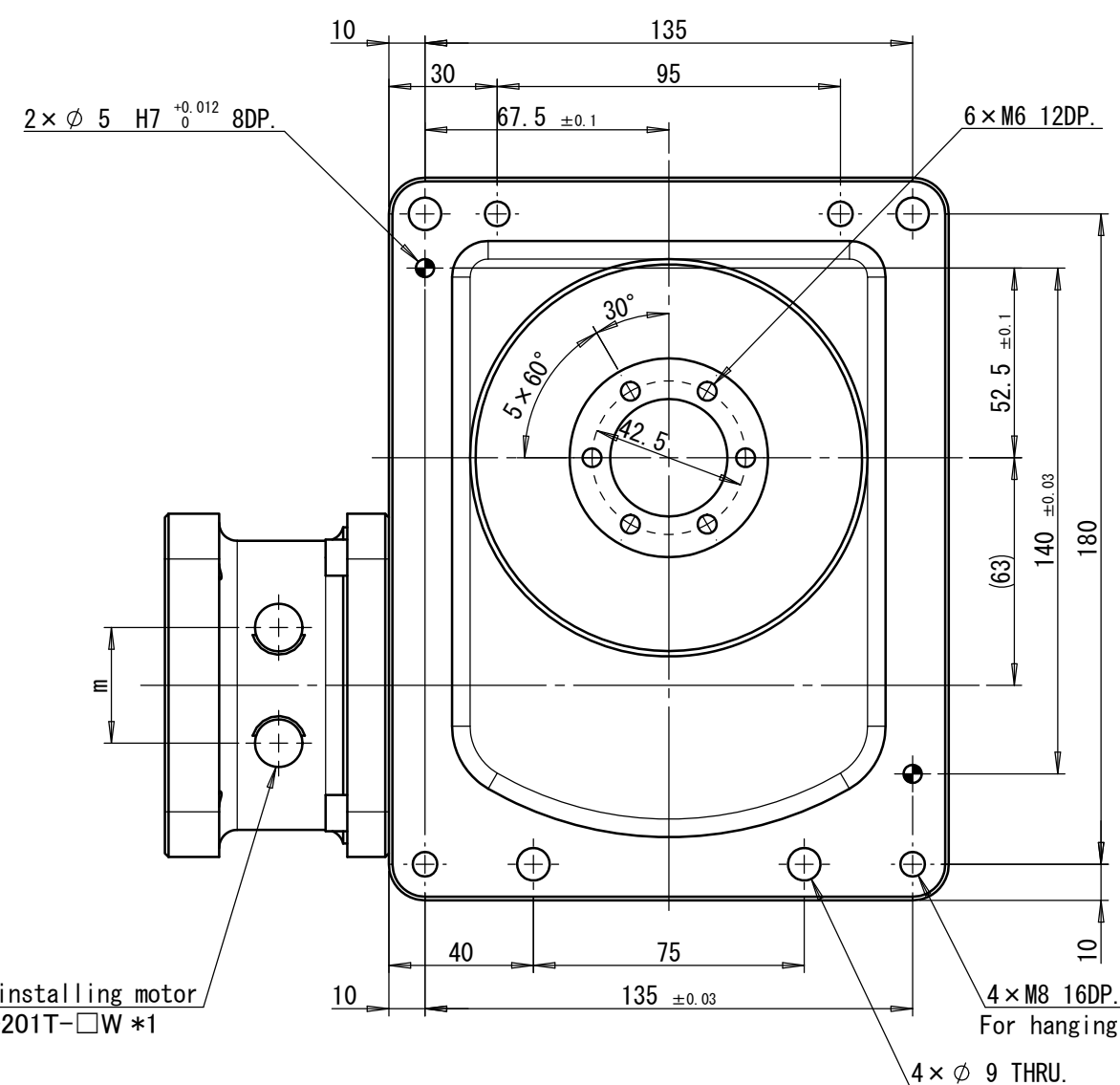
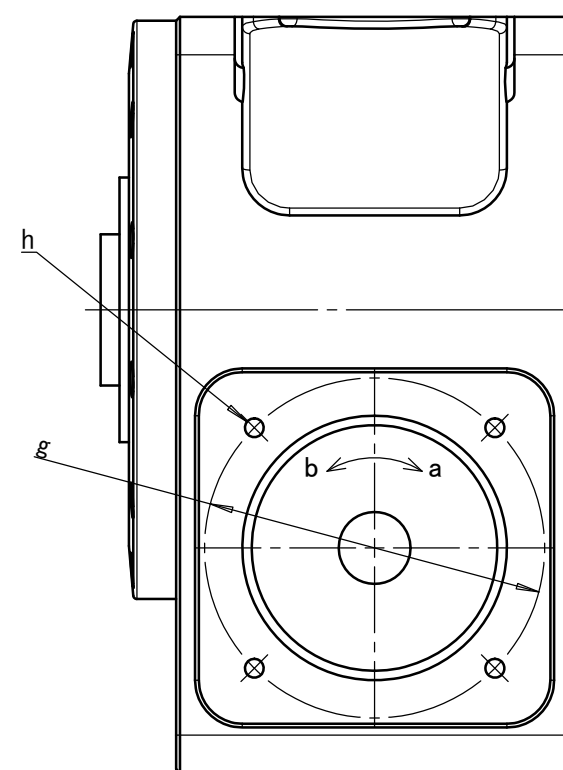
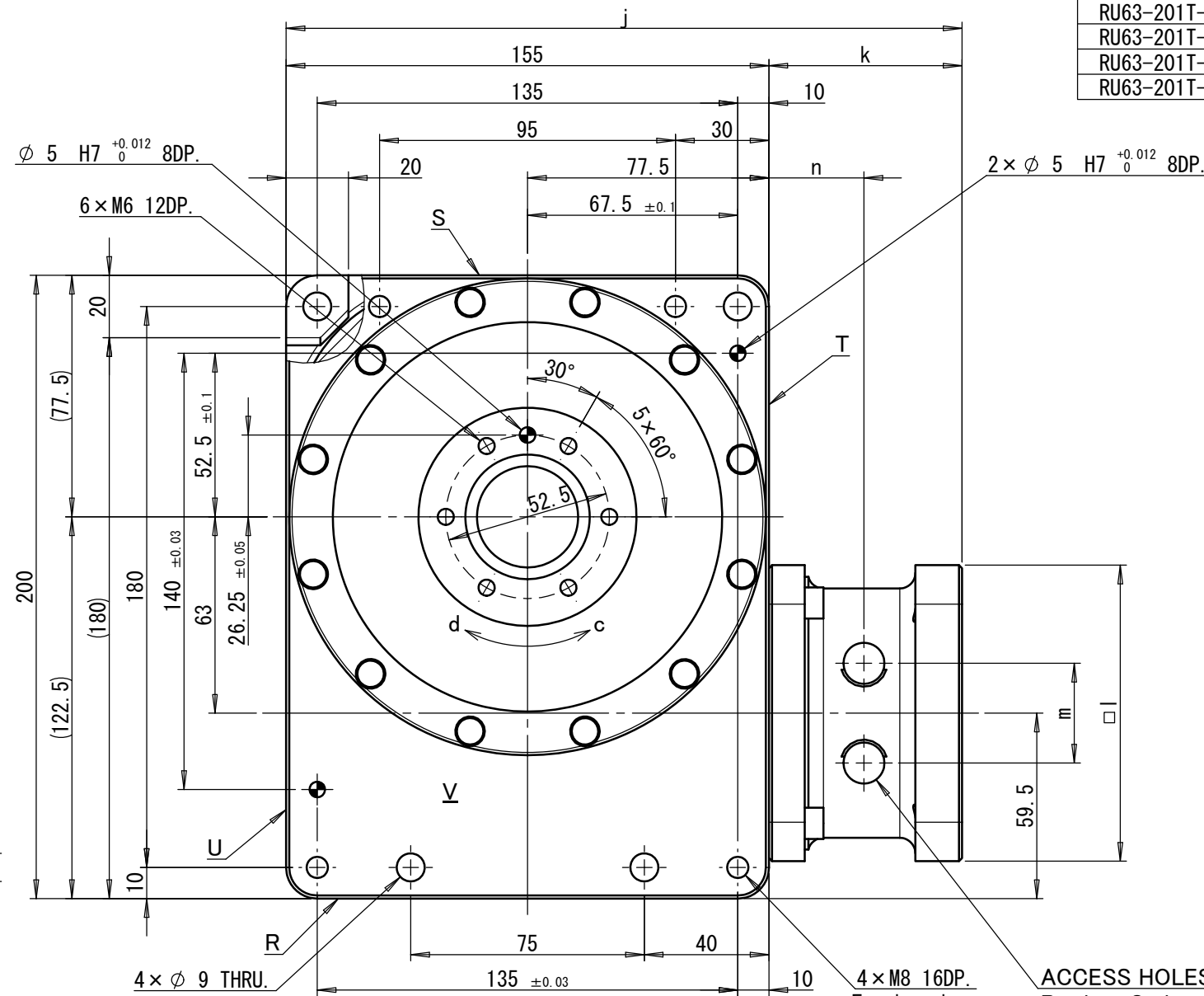
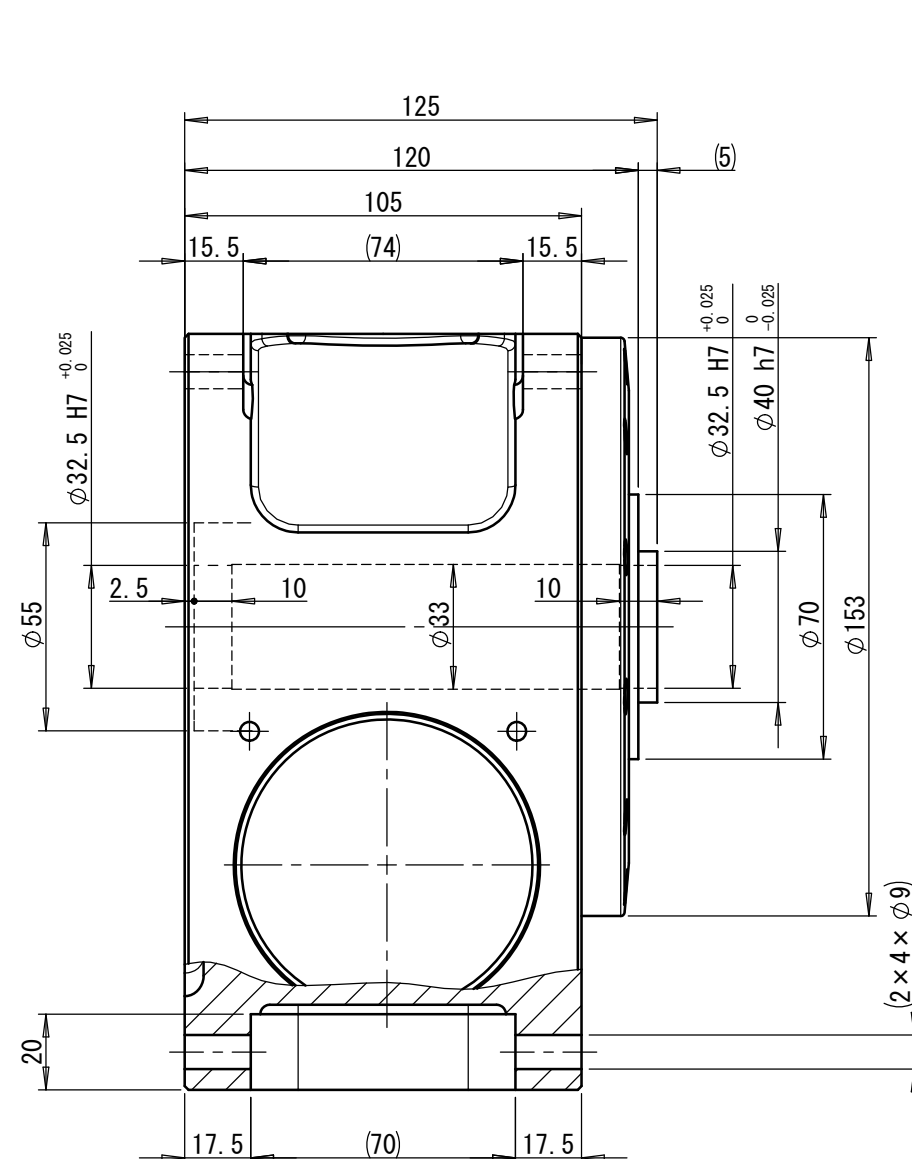
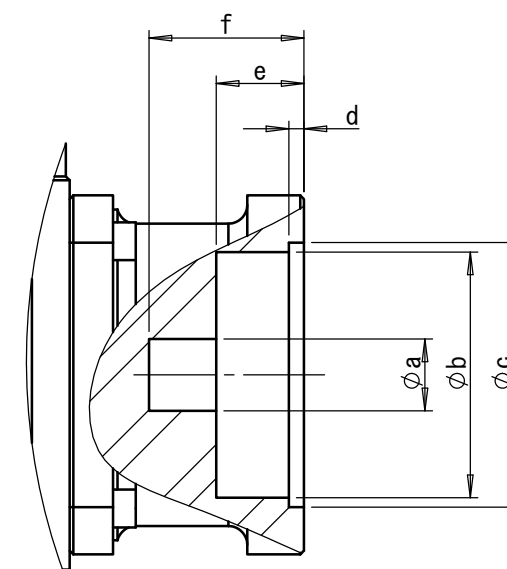
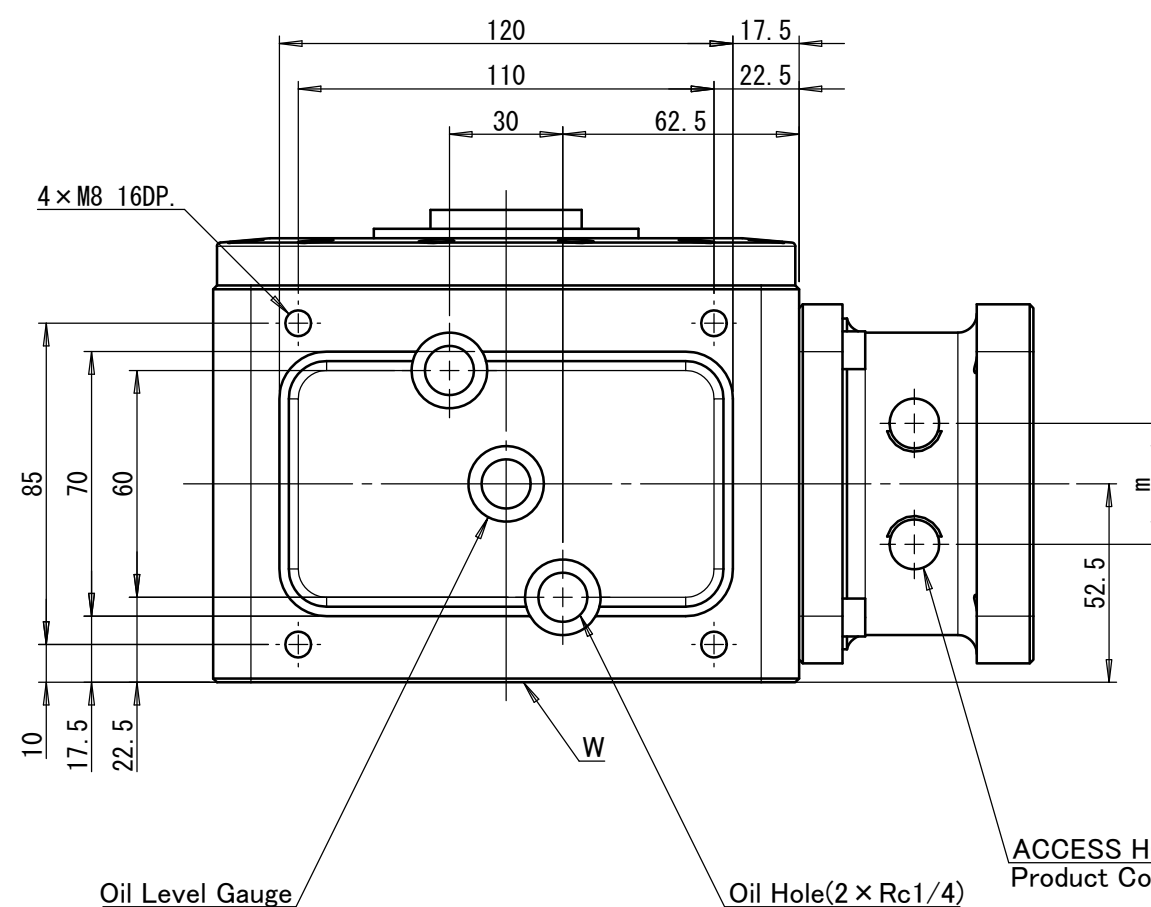



7		8			10				11				12				13	
Product Code		a	b	c	d	e	f	g	h	j	k	l	m	n	Inertia(kg·m <sup>2</sup> )*2	Maximum Motor Torque (N·m)*3		
RU63-201T-AV	RU63-201T-AV-A	10	65	80	5	16.2	32~34	100	4×M6 8DP.	210	55	95	32	30.5	1.55×10 <sup>-4</sup>	16.66		
RU63-201T-AW	RU63-201T-AW-A	10	65	80	5	16.2	32~34	100	4×M6 8DP.	210	55	95	32	30.5	1.55×10 <sup>-4</sup>	16.66		
RU63-201T-AR	RU63-201T-AR-A	10	65	80	5	16.2	32~34	100	4×M6 8DP.	210	55	95	32	30.5	1.55×10 <sup>-4</sup>	16.66		
RU63-201T-AS	RU63-201T-AS-A	10	65	80	5	16.2	32~34	100	4×M6 8DP.	210	55	95	32	30.5	1.55×10 <sup>-4</sup>	16.66		
RU63-201T-BV	RU63-201T-BV-A	14	65	80	5	16.2	32~34	100	4×M6 8DP.	210	55	95	32	30.5	1.55×10 <sup>-4</sup>	16.66		
RU63-201T-BW	RU63-201T-BW-A	14	65	80	5	16.2	32~34	100	4×M6 8DP.	210	55	95	32	30.5	1.55×10 <sup>-4</sup>	16.66		
RU63-201T-BR	RU63-201T-BR-A	14	65	80	5	16.2	32~34	100	4×M6 8DP.	210	55	95	32	30.5	1.55×10 <sup>-4</sup>	16.66		
RU63-201T-BS	RU63-201T-BS-A	14	65	80	5	16.2	32~34	100	4×M6 8DP.	210	55	95	32	30.5	1.55×10 <sup>-4</sup>	16.66		
RU63-201T-CV	RU63-201T-CV-A	14	65	80	6	20.2	36~38	100	4×M6 12DP.	214	59	95	32	30.5	1.55×10 <sup>-4</sup>	16.66		
RU63-201T-CW	RU63-201T-CW-A	14	65	80	6	20.2	36~38	100	4×M6 12DP.	214	59	95	32	30.5	1.55×10 <sup>-4</sup>	16.66		
RU63-201T-CR	RU63-201T-CR-A	14	65	80	6	20.2	36~38	100	4×M6 12DP.	214	59	95	32	30.5	1.55×10 <sup>-4</sup>	16.66		
RU63-201T-CS	RU63-201T-CS-A	14	65	80	6	20.2	36~38	100	4×M6 12DP.	214	59	95	32	30.5	1.55×10 <sup>-4</sup>	16.66		
RU63-201T-DV	RU63-201T-DV-A	16	65	80	6	23.2	40~41	100	4×M6 15DP.	217	62	95	32	30.5	1.55×10 <sup>-4</sup>	16.66		
RU63-201T-DW	RU63-201T-DW-A	16	65	80	6	23.2	40~41	100	4×M6 15DP.	217	62	95	32	30.5	1.55×10 <sup>-4</sup>	16.66		
RU63-201T-DR	RU63-201T-DR-A	16	65	80	6	23.2	40~41	100	4×M6 15DP.	217	62	95	32	30.5	1.55×10 <sup>-4</sup>	16.66		
RU63-201T-DS	RU63-201T-DS-A	16	65	80	6	23.2	40~41	100	4×M6 15DP.	217	62	95	32	30.5	1.55×10 <sup>-4</sup>	16.66		
RU63-201T-EV	RU63-201T-EV-A	19	65	70	4	23.2	40~41	90	4×M6 15DP.	217	62	95	32	30.5	1.55×10 <sup>-4</sup>	16.66		
RU63-201T-EW	RU63-201T-EW-A	19	65	70	4	23.2	40~41	90	4×M6 15DP.	217	62	95	32	30.5	1.55×10 <sup>-4</sup>	16.66		
RU63-201T-ER	RU63-201T-ER-A	19	65	70	4	23.2	40~41	90	4×M6 15DP.	217	62	95	32	30.5	1.55×10 <sup>-4</sup>	16.66		
RU63-201T-ES	RU63-201T-ES-A	19	65	70	4	23.2	40~41	90	4×M6 15DP.	217	62	95	32	30.5	1.55×10 <sup>-4</sup>	16.66		
RU63-201T-FV	RU63-201T-FV-A	16	65	80	6	20.2	36~38	100	4×M6 12DP.	214	59	95	32	30.5	1.55×10 <sup>-4</sup>	16.66		
RU63-201T-FW	RU63-201T-FW-A	16	65	80	6	20.2	36~38	100	4×M6 12DP.	214	59	95	32	30.5	1.55×10 <sup>-4</sup>	16.66		
RU63-201T-FR	RU63-201T-FR-A	16	65	80	6	20.2	36~38	100	4×M6 12DP.	214	59	95	32	30.5	1.55×10 <sup>-4</sup>	16.66		
RU63-201T-FS	RU63-201T-FS-A	16	65	80	6	20.2	36~38	100	4×M6 12DP.	214	59	95	32	30.5	1.55×10 <sup>-4</sup>	16.66		
RU63-201T-GV	RU63-201T-GV-A	16	65	70	4	23.2	40~41	90	4×M6 15DP.	217	62	95	32	30.5	1.55×10 <sup>-4</sup>	16.66		
RU63-201T-GW	RU63-201T-GW-A	16	65	70	4	23.2	40~41	90	4×M6 15DP.	217	62	95	32	30.5	1.55×10 <sup>-4</sup>	16.66		
RU63-201T-GR	RU63-201T-GR-A	16	65	70	4	23.2	40~41	90	4×M6 15DP.	217	62	95	32	30.5	1.55×10 <sup>-4</sup>	16.66		
RU63-201T-GS	RU63-201T-GS-A	16	65	70	4	23.2	40~41	90	4×M6 15DP.	217	62	95	32	30.5	1.55×10 <sup>-4</sup>	16.66		



減速比 Reduction ratio		20	
静定格出力トルク Static output torque rating		250	N・m
動定格出力トルク Dynamic output torque rating		上図参照	N・m
最高出力回転数 Maximum output speed		150	min <sup>-1</sup>
定格出力回転数 Nominal output speed		55	min <sup>-1</sup>
位置決め精度 Positioning accuracy		60	arcsec以下
繰返し精度 Repeatability		±7	arcsec以下
出力軸アキシアル振れ(V面) Axial runout of output surface (V)		10	μm以下
出力軸ラジアル振れ(V面) Radial runout of output outer diameter (V)		10	μm以下
出力軸許容アキシアル荷重 Maximum axial load of output		12,500	N
出力軸許容ラジアル荷重 Maximum radial load of output		11,000	N
出力軸許容モーメント荷重 Maximum moment load of output		700	N・m
入出力軸回転方向 Direction of input-output shafts rotation		a-d, b-c	
製品概略質量 Weight		20	kg



モータ取付部詳細図  
Detail of the motor attachment

	Scale <b>1:2</b>	Date 26/Nov/2015
Designer <b>K. Katsumata</b>	Checker <b>H. Takayama</b>	
Draftsman <b>K. Koike</b>	Assent <b>K. Iida</b>	

Notes.

- \*1 モータ軸締結用アクセスホールは製品コードに該当する箇所1箇所のみ加工  
Only two access holes for assembling motor is specified by attachment code to be machined.
- \*2 慣性モーメント(イナーシャ)はモータ軸換算値とする。  
(モータイナーシャは含まない)。  
The moment of inertia is on motor shaft except for motor of inertia.
- \*3 サーボモータは上表最大モータトルク以下で使用のこと。  
Do not operate the servo motor more than specified maximum motor torque which is on above table.

3			
2			
1			
Correction		Sign	Date
Model	<b><i>RollerDrive</i></b> <b>RU63-201T</b>		<b>CERTIFIED PRINT</b>
Draw.No.	<b>RU0631K3161-000</b>		