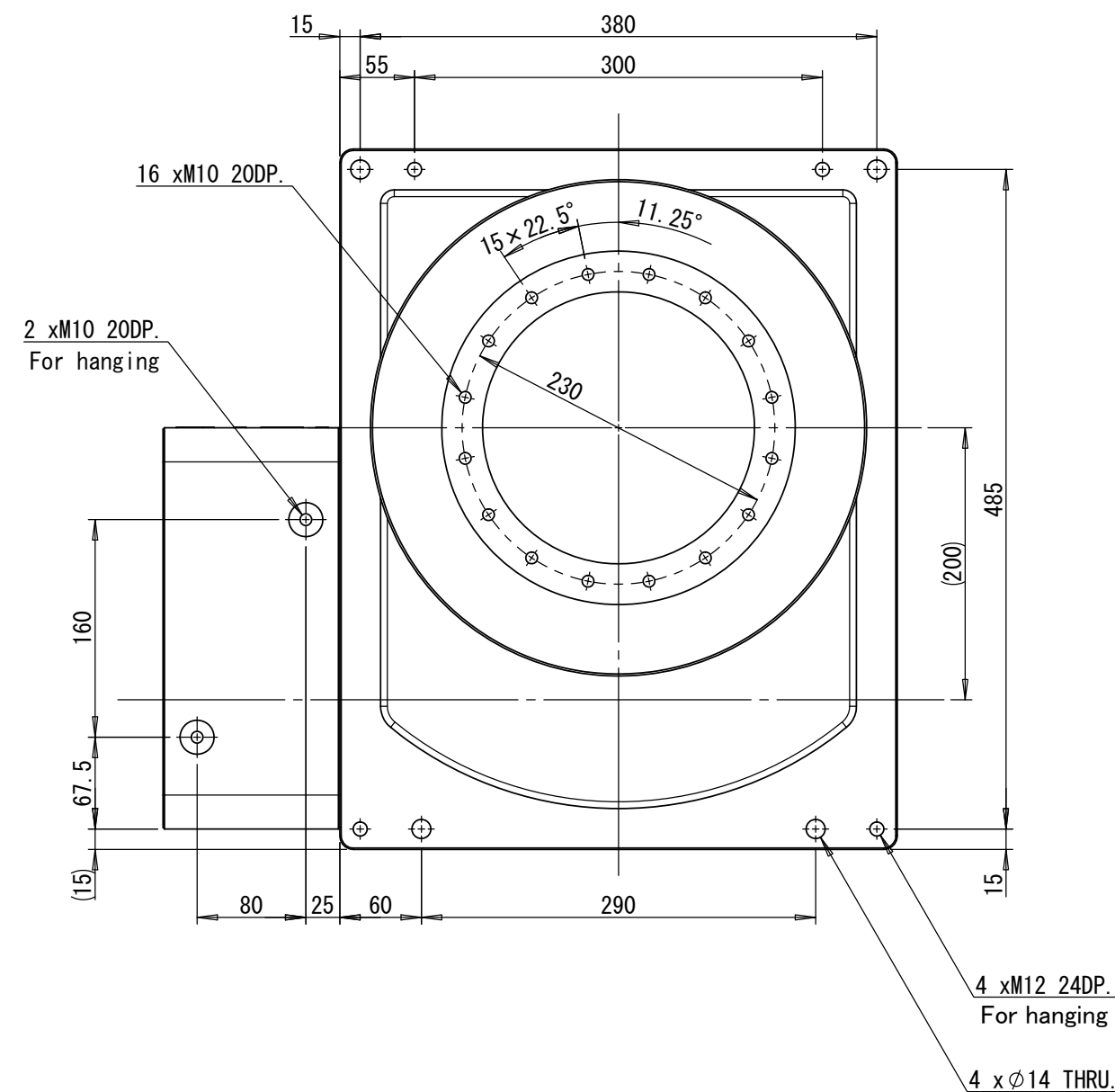
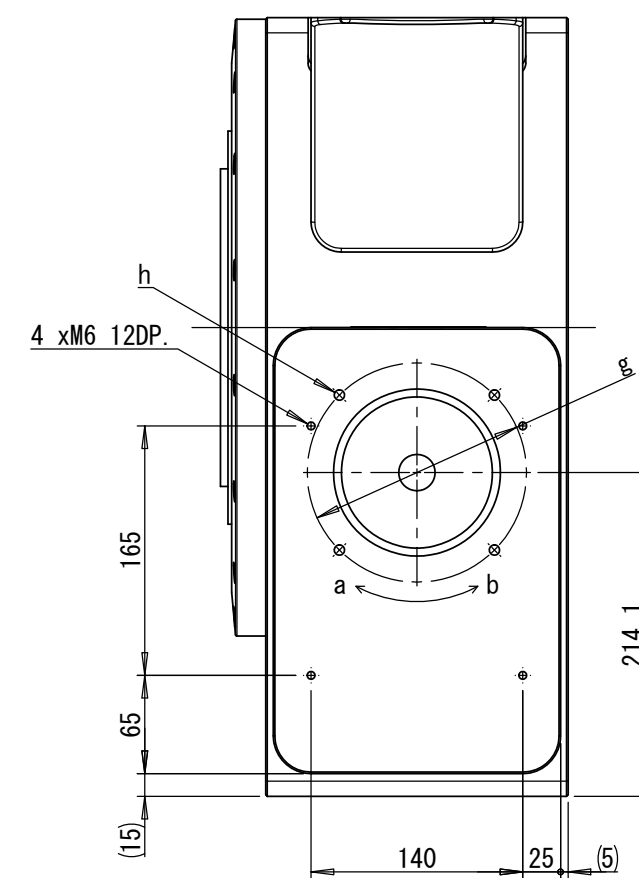
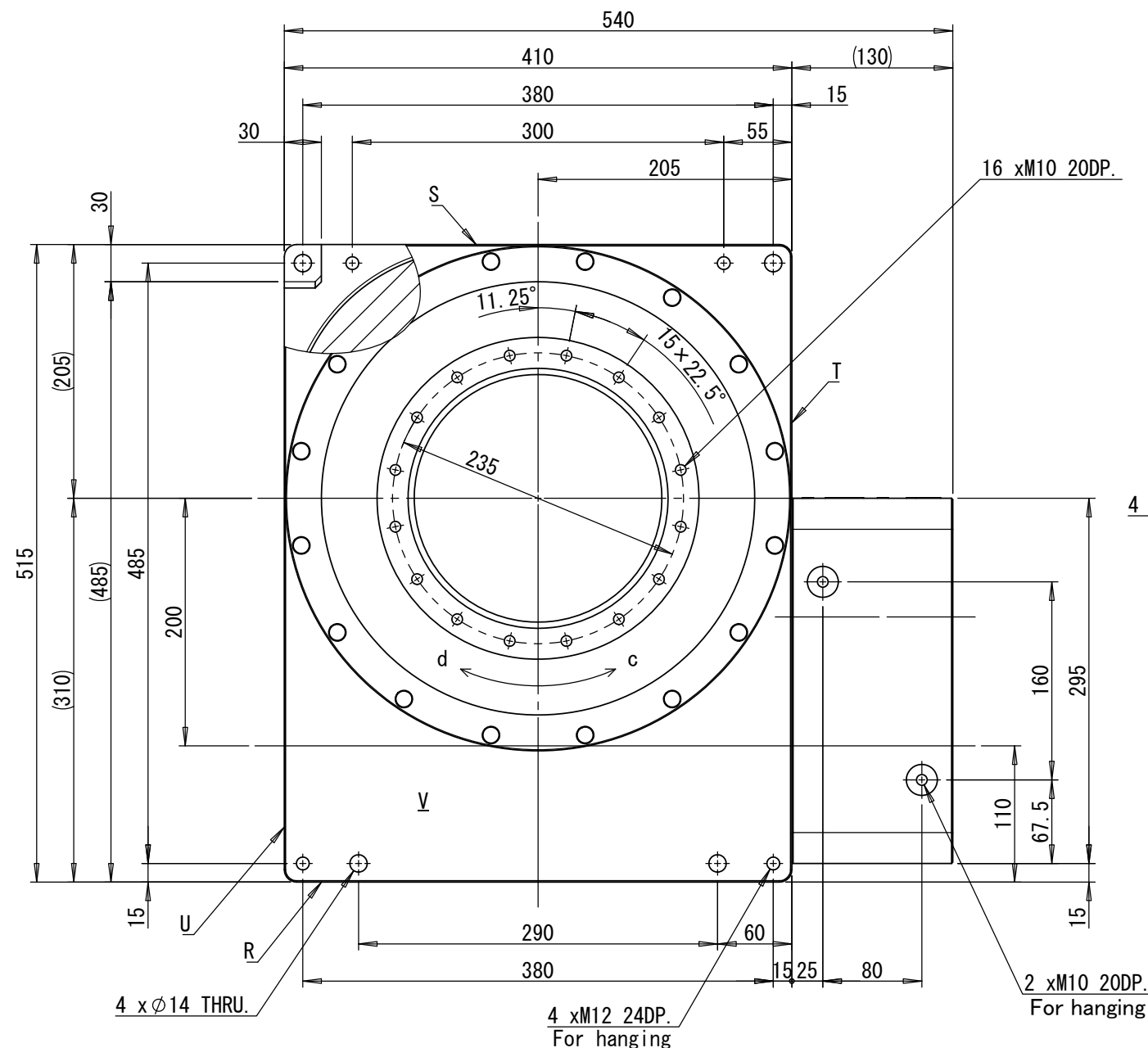
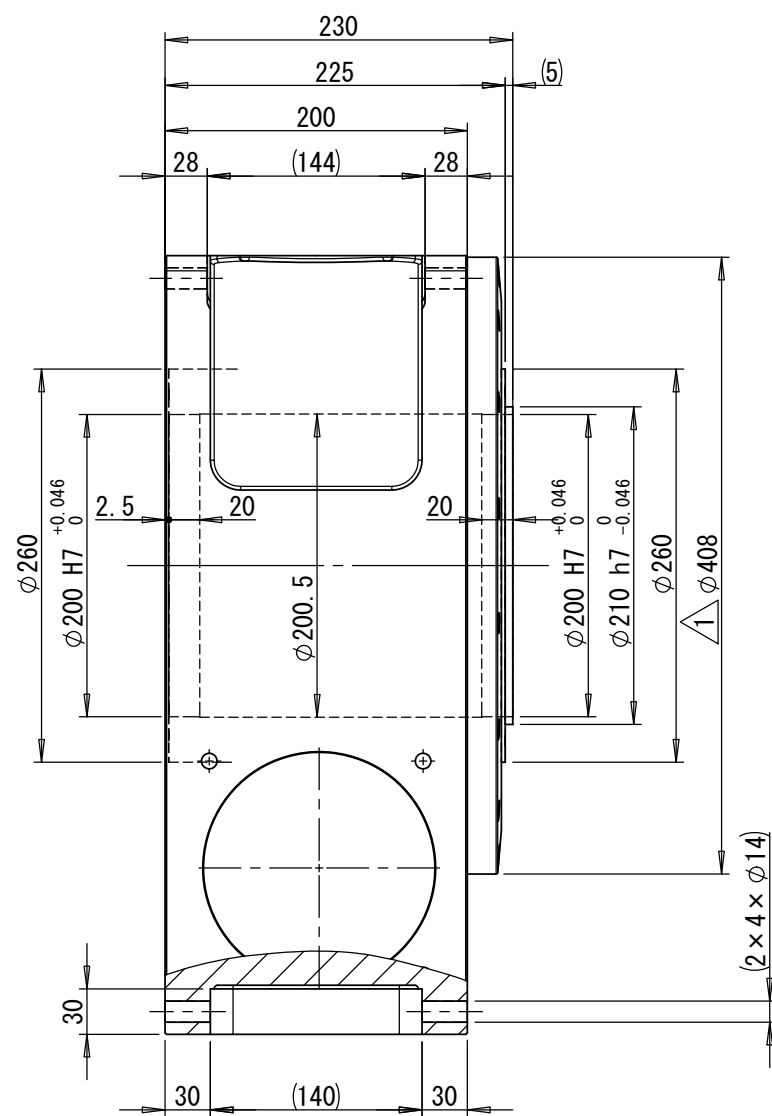


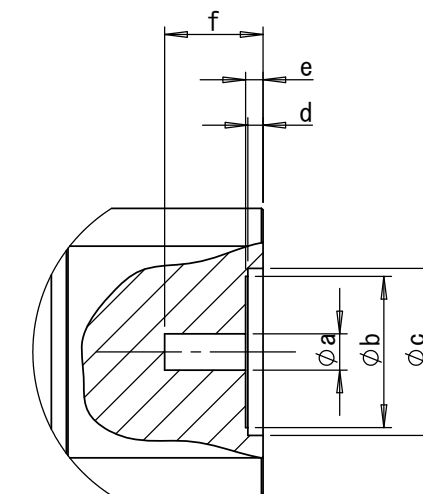
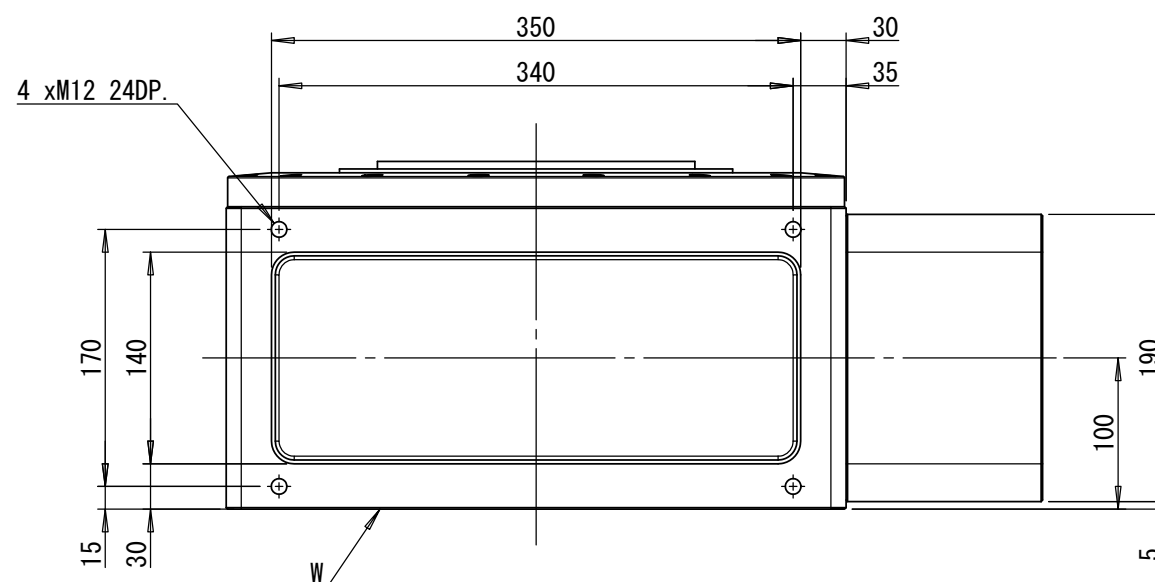
Dimensions											Maximum Motor Torque(N·m)*2
Product Code		a	b	c	d	e	f	g	h	Inertia(kg·m <sup>2</sup> )*1	
RU200-90GT-AS	RU200-90GT-AS-A	24 *3	100	110	10	11.5	40~65	145	4×M8 16DP.	1.71×10 <sup>-3</sup>	125
RU200-90GT-BS	RU200-90GT-BS-A	28 *4	100	110	10	11.5	40~65	145	4×M8 16DP.	1.71×10 <sup>-3</sup>	125
RU200-90GT-CS	RU200-90GT-CS-A	35 *5	100	114.3	10	12	40~80	200	4×M12 24DP.	1.71×10 <sup>-3</sup>	125
RU200-90GT-DS	RU200-90GT-DS-A	35 *6	100	114.3	10	12	40~80	200	4×M12 24DP.	1.71×10 <sup>-3</sup>	125

Notes.


- \*1 慣性モーメント(イナーシャ)はモータ軸換算値とする。(モータイナーシャは含まない)。  
The moment of inertia is on motor shaft except for motor of inertia.
- \*2 サーボモータは上表最大モータトルク以下で使用のこと。  
Do not operate the servo motor more than specified maximum motor torque which is on above table.
- \*3 取付可能モータ軸径は、 $\phi 24_{-0.021}^0$  とする。  
Dimensions of Attachable Motor Shaft is  $\phi 24_{-0.021}^0$
- \*4 取付可能モータ軸径は、 $\phi 28_{-0.021}^0$  とする。  
Dimensions of Attachable Motor Shaft is  $\phi 28_{-0.021}^0$
- \*5 取付可能モータ軸径は、 $\phi 35_{0}^{+0.010}$  とする。  
Dimensions of Attachable Motor Shaft is  $\phi 35_{0}^{+0.010}$
- \*6 取付可能モータ軸径は、 $\phi 35_{-0.016}^0$  とする。  
Dimensions of Attachable Motor Shaft is  $\phi 35_{-0.016}^0$



減速比 Reduction ratio	90	
静定格出力トルク Static output torque rating	3,090	N・m
動定格出力トルク Dynamic output torque rating	上図参照	N・m
最高出力回転数 Maximum output speed	40	min <sup>-1</sup>
定格出力回転数 Nominal output speed	20	min <sup>-1</sup>
位置決め精度 Positioning accuracy	40	arcsec以下
繰返し精度 Repeatability	±5	arcsec以下
出力軸アキシャル振れ(V面) Axial runout of output surface (V)	10	μm以下
出力軸ラジアル振れ(V面) Radial runout of output outer diameter (V)	10	μm以下
出力軸許容アキシャル荷重 Maximum axial load of output	63,000	N
出力軸許容ラジアル荷重 Maximum radial load of output	48,000	N
出力軸許容モーメント荷重 Maximum moment load of output	16,000	N・m
入出力軸回転方向 Direction of input-output shafts rotation	a-c, b-d	
製品概略質量 Weight	200	kg



モータ取付部詳細図  
Detail of the motor attachment

	Scale <b>1 : 5</b>	Date 18/May. /2015
Designer <b>Y. Tomiyama</b>	Checker <b>K. Iida</b>	
Draftsman <b>K. Koike</b>	Assent <b>K. Iida</b>	

3			
2			
1	Correction of the drawing	10	K. Koike 20/Jan/2016
	Correction	Sign	Date
Model	<b>RollerDrive</b> <b>RU200-90GT</b>		<b>CERTIFIED</b> <b>PRINT</b>
Draw.No.	<b>RU2001K3022-010</b>		