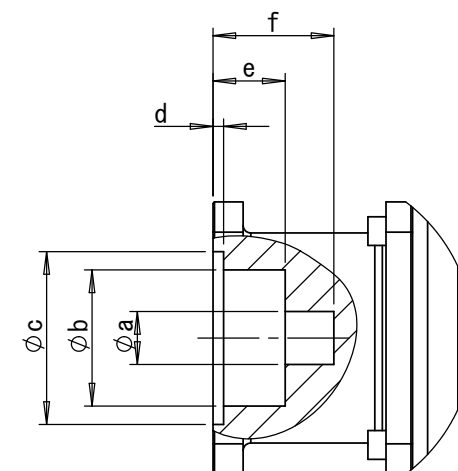
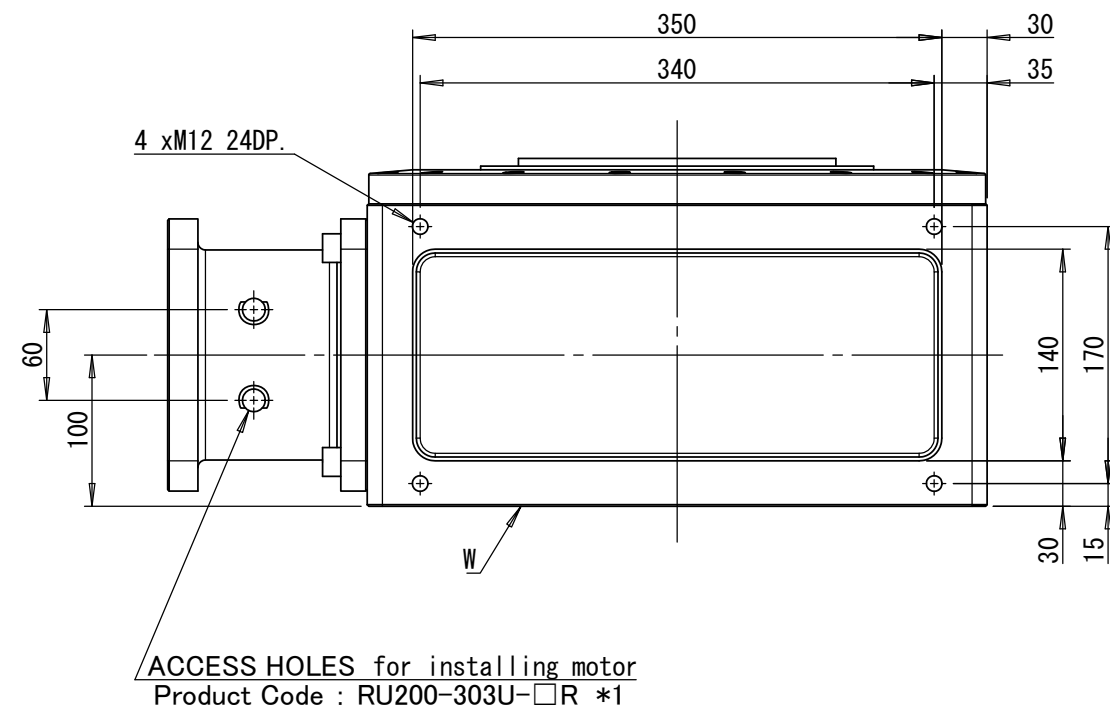
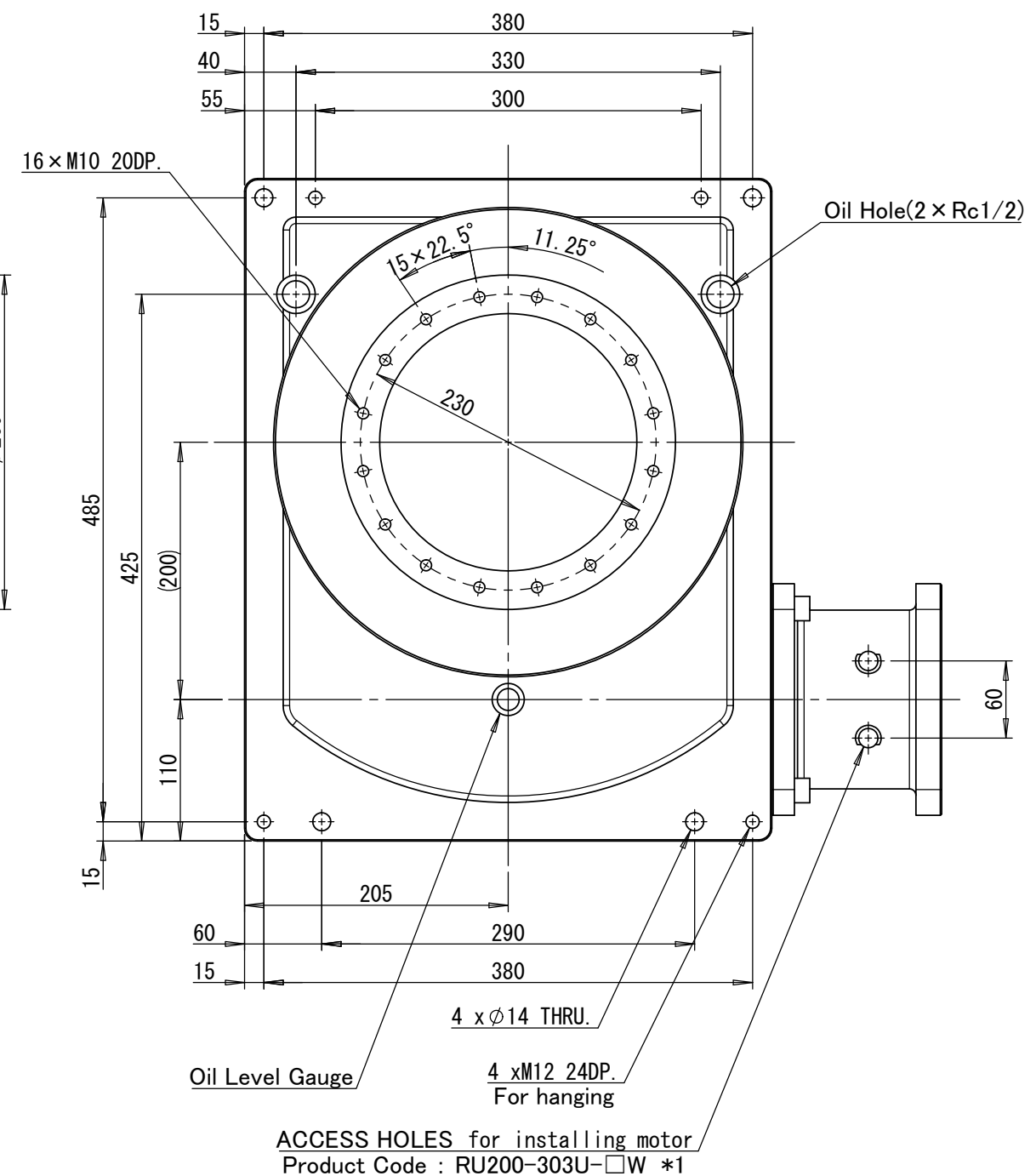
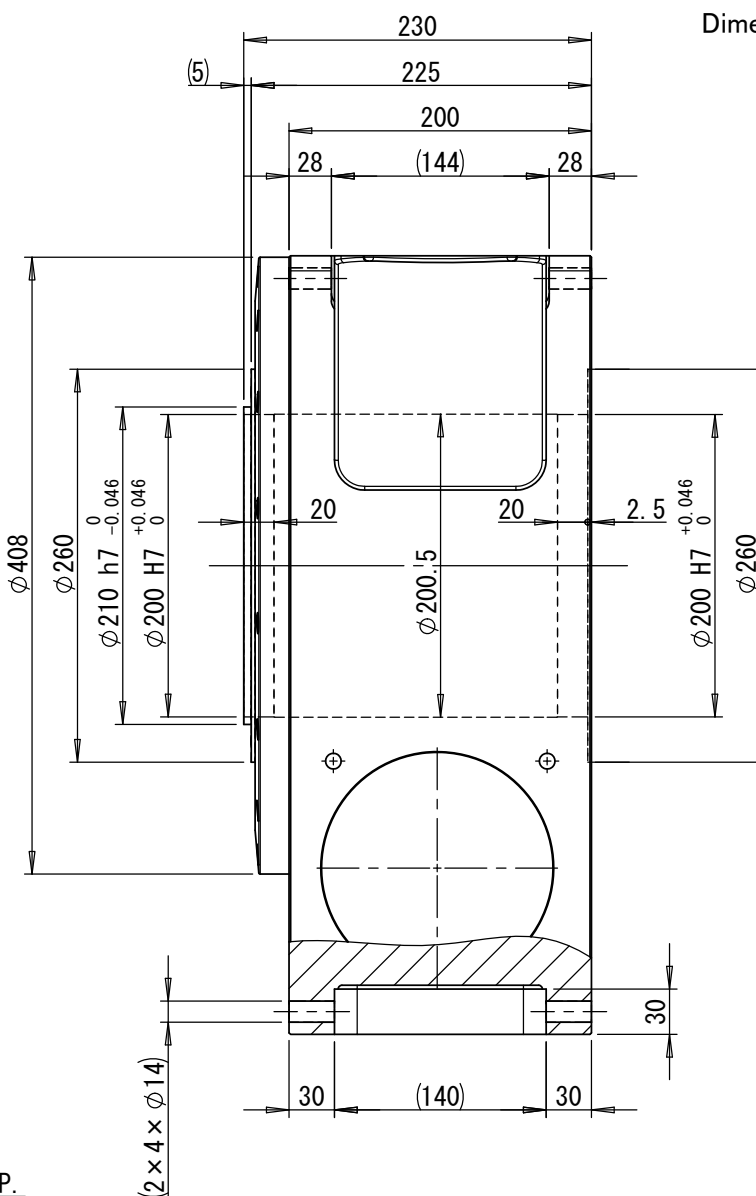
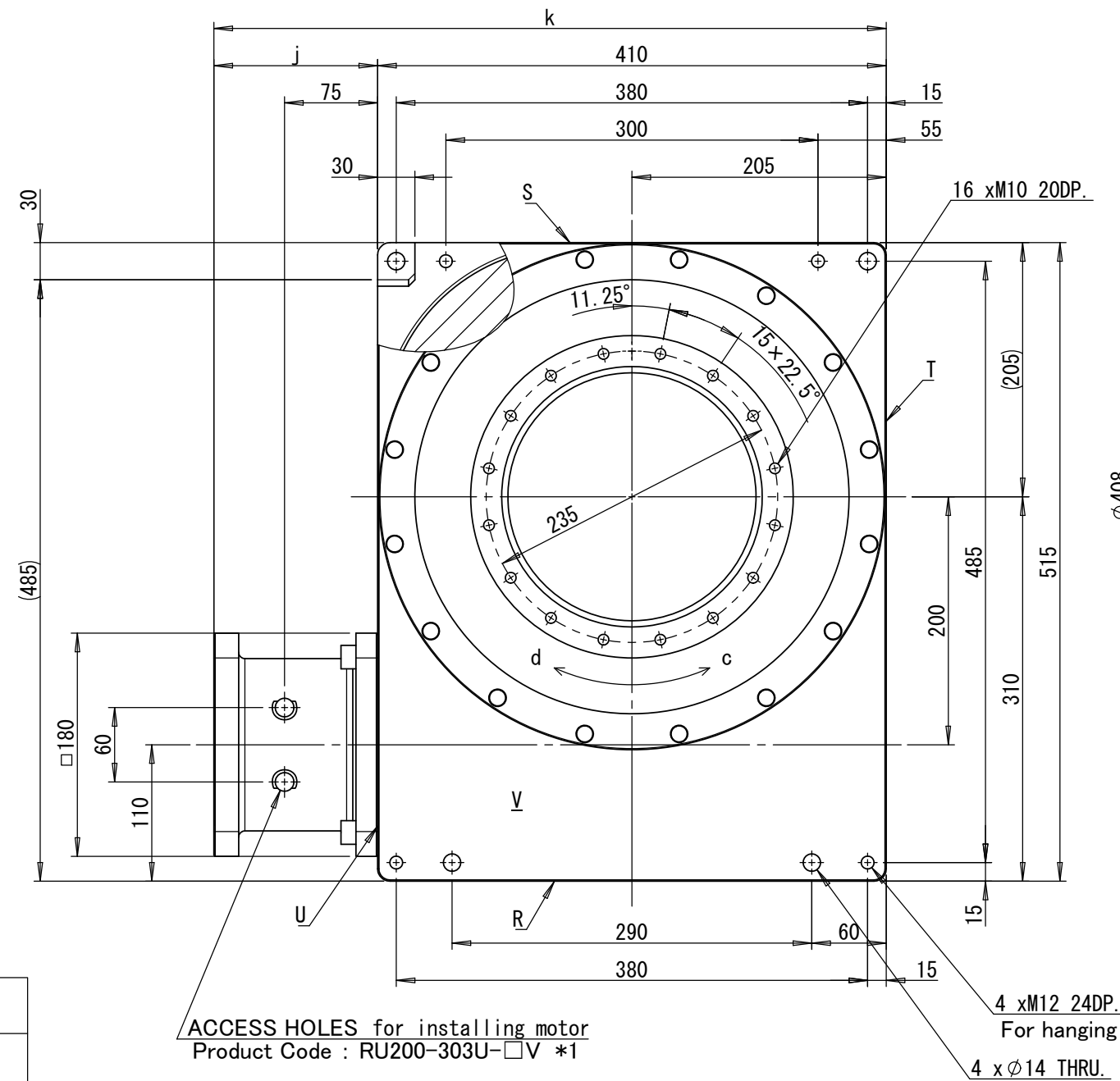
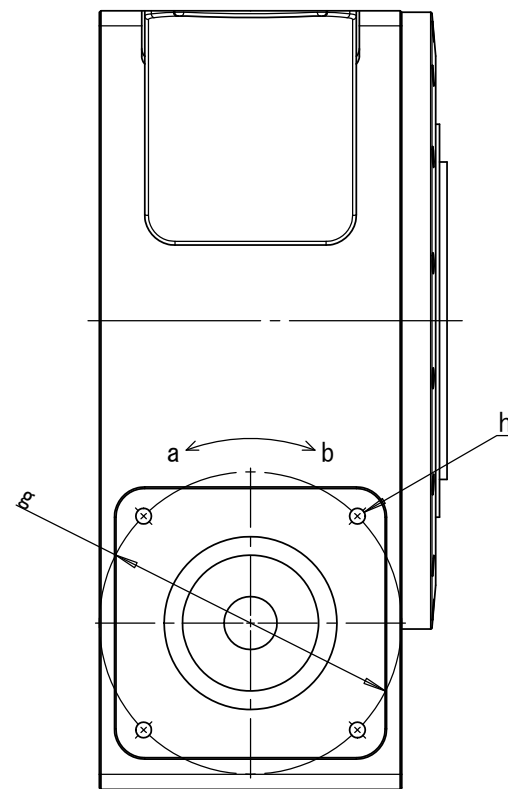



Dimensions													Maximum Motor Torque(N · m)*3
Product Code		a	b	c	d	e	f	g	h	j	k	Inertia(kg · m <sup>2</sup> )*2	
RU200-303U-AV	RU200-303U-AV-A	35 *4	90	114.3	7	47.8	79~80	200	4×M12 20DP.	132	542	9.2×10 <sup>-3</sup>	
RU200-303U-AW	RU200-303U-AW-A	35 *4	90	114.3	7	47.8	79~80	200	4×M12 20DP.	132	542	9.2×10 <sup>-3</sup>	
RU200-303U-AR	RU200-303U-AR-A	35 *4	90	114.3	7	47.8	79~80	200	4×M12 20DP.	132	542	9.2×10 <sup>-3</sup>	
RU200-303U-AS	RU200-303U-AS-A	35 *4	90	114.3	7	47.8	79~80	200	4×M12 20DP.	132	542	9.2×10 <sup>-3</sup>	
RU200-303U-BV	RU200-303U-BV-A	42 *5	90	114.3	7	47.8	79~80	200	4×M12 20DP.	132	542	9.2×10 <sup>-3</sup>	
RU200-303U-BW	RU200-303U-BW-A	42 *5	90	114.3	7	47.8	79~80	200	4×M12 20DP.	132	542	9.2×10 <sup>-3</sup>	
RU200-303U-BR	RU200-303U-BR-A	42 *5	90	114.3	7	47.8	79~80	200	4×M12 20DP.	132	542	9.2×10 <sup>-3</sup>	
RU200-303U-BS	RU200-303U-BS-A	42 *5	90	114.3	7	47.8	79~80	200	4×M12 20DP.	132	542	9.2×10 <sup>-3</sup>	
RU200-303U-CV	RU200-303U-CV-A	42 *5	90	114.3	7	81.8	112~113	200	4×M12 20DP.	166	576	9.2×10 <sup>-3</sup>	
RU200-303U-CW	RU200-303U-CW-A	42 *5	90	114.3	7	81.8	112~113	200	4×M12 20DP.	166	576	9.2×10 <sup>-3</sup>	
RU200-303U-CR	RU200-303U-CR-A	42 *5	90	114.3	7	81.8	112~113	200	4×M12 20DP.	166	576	9.2×10 <sup>-3</sup>	
RU200-303U-CS	RU200-303U-CS-A	42 *5	90	114.3	7	81.8	112~113	200	4×M12 20DP.	166	576	9.2×10 <sup>-3</sup>	

- Notes.
- \*1 モータ軸締結用アクセスホールは製品コードに該当する箇所2箇所のみ加工  
Only two access holes for assembling motor is specified by attachment code to be machined.
  - \*2 慣性モーメント(イナーシャ)はモータ軸換算値とする。(モータイナーシャは含まない)。  
The moment of inertia is on motor shaft except for motor of inertia.
  - \*3 サーボモータは上表最大モータトルク以下で使用のこと。  
Do not operate the servo motor more than specified maximum motor torque which is on above table.
  - \*4 取付可能モータ軸径は、 $\phi 35^{+0.010}_{-0}$ 、 $\phi 35^{+0}_{-0.016}$  とする。  
Dimensions of Attachable Motor Shaft are  $\phi 35^{+0.010}_{-0}$  and  $\phi 35^{+0}_{-0.016}$  .
  - \*5 取付可能モータ軸径は、 $\phi 42^{+0}_{-0.016}$  とする。  
Dimensions of Attachable Motor Shaft is  $\phi 42^{+0}_{-0.016}$  .



モータ取付部詳細図  
Detail of the motor attachment

減速比 Reduction ratio	30	
静定格出力トルク Static output torque rating	3,090	N・m
動定格出力トルク Dynamic output torque rating	上図参照	N・m
最高出力回転数 Maximum output speed	65	min <sup>-1</sup>
定格出力回転数 Nominal output speed	25	min <sup>-1</sup>
位置決め精度 Positioning accuracy	40	arcsec以下
繰返し精度 Repeatability	±5	arcsec以下
出力軸アキシャル振れ(V面) Axial runout of output surface (V)	10	μm以下
出力軸ラジアル振れ(V面) Radial runout of output outer diameter (V)	10	μm以下
出力軸許容アキシャル荷重 Maximum axial load of output	63,000	N
出力軸許容ラジアル荷重 Maximum radial load of output	48,000	N
出力軸許容モーメント荷重 Maximum moment load of output	16,000	N・m
入出力軸回転方向 Direction of input-output shafts rotation	a-d, b-c	
製品概略質量 Weight	180	kg

		Scale <b>1 : 5</b>	Date 19/Jan/2016
Designer <b>Y. Tomiyama</b>		Checker <b>K. Iida</b>	
Draftsman <b>K. Koike</b>		Assent <b>K. Iida</b>	

3			
2			
1			
Correction		Sign	Date
Model	<b><i>RollerDrive</i></b> <b>RU200-303U</b>	<b>CERTIFIED PRINT</b>	
Draw.No.			
<b>RU2001K3080-000</b>			