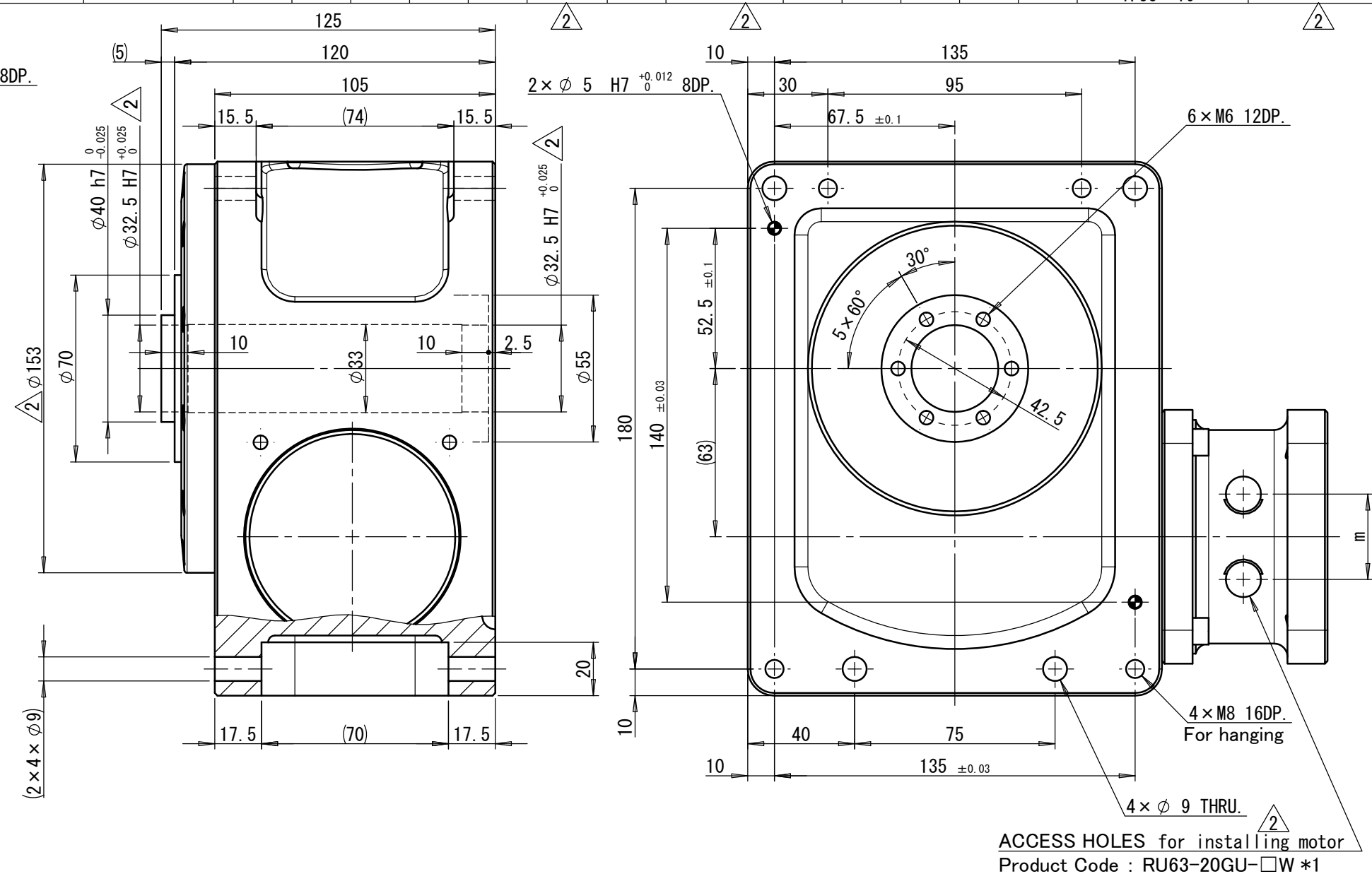
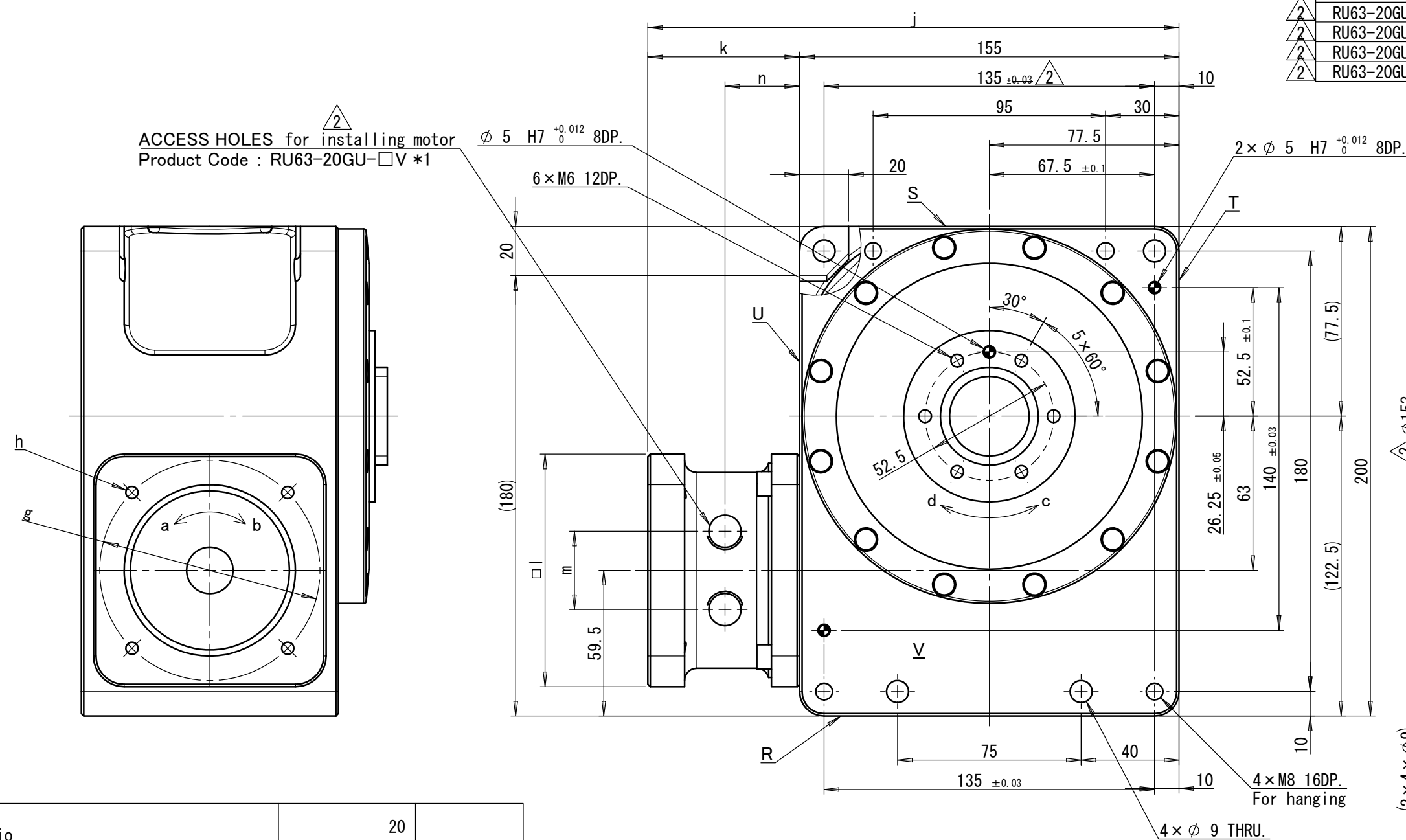




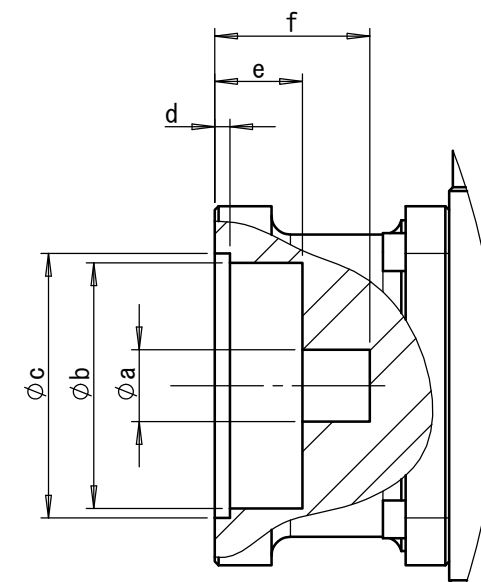
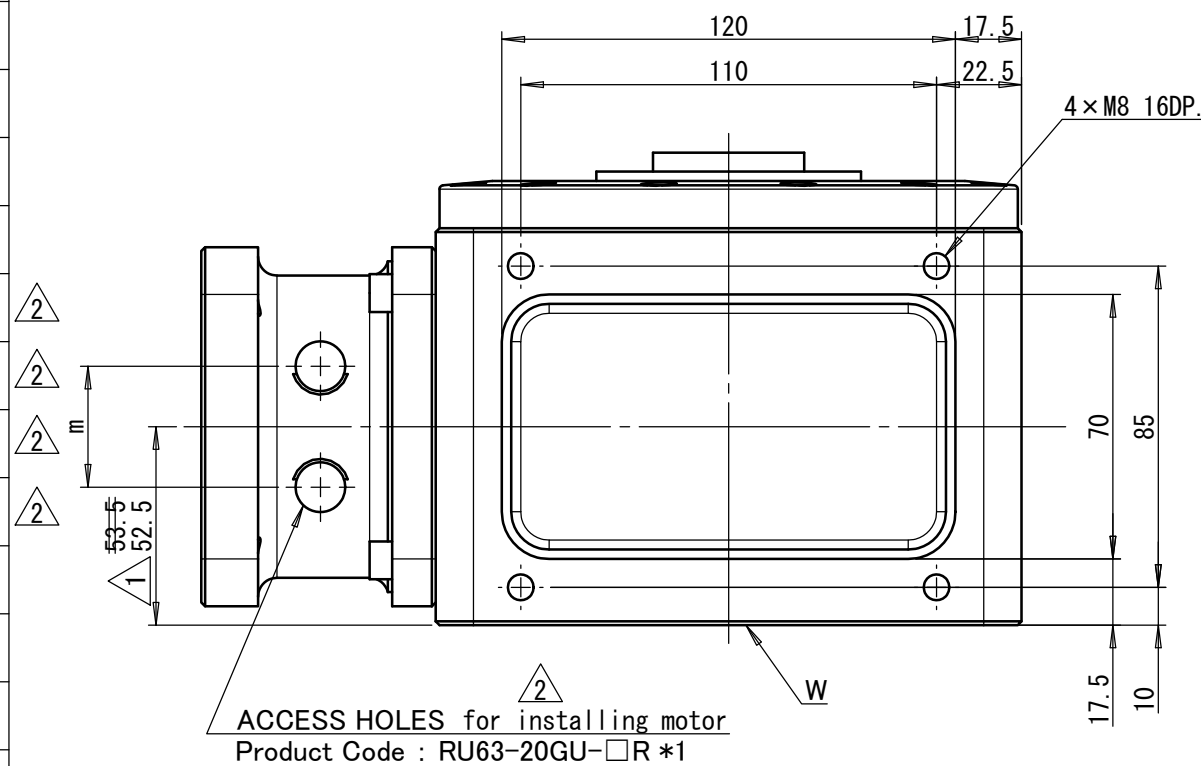




7			8				10				11				12				13	
Product Code			a	b	c	d	e	f	g	h	j	k	l	m	n	Inertia(kg·m ²)*2	Maximum Motor Torque (N·m)*3			
	RU63-20GU-AV	RU63-20GU-AV-A	10	65	80	5	16.2	32~34	100	4×M6 8DP.	210	55	95	32	30.5	1.55×10 ⁻⁴	16.66			
	RU63-20GU-AW	RU63-20GU-AW-A	10	65	80	5	16.2	32~34	100	4×M6 8DP.	210	55	95	32	30.5	1.55×10 ⁻⁴	16.66			
	RU63-20GU-AR	RU63-20GU-AR-A	10	65	80	5	16.2	32~34	100	4×M6 8DP.	210	55	95	32	30.5	1.55×10 ⁻⁴	16.66			
	RU63-20GU-AS	RU63-20GU-AS-A	10	65	80	5	16.2	32~34	100	4×M6 8DP.	210	55	95	32	30.5	1.55×10 ⁻⁴	16.66			
	RU63-20GU-BV	RU63-20GU-BV-A	14	65	80	5	16.2	32~34	100	4×M6 8DP.	210	55	95	32	30.5	1.55×10 ⁻⁴	16.66			
	RU63-20GU-BW	RU63-20GU-BW-A	14	65	80	5	16.2	32~34	100	4×M6 8DP.	210	55	95	32	30.5	1.55×10 ⁻⁴	16.66			
	RU63-20GU-BR	RU63-20GU-BR-A	14	65	80	5	16.2	32~34	100	4×M6 8DP.	210	55	95	32	30.5	1.55×10 ⁻⁴	16.66			
	RU63-20GU-BS	RU63-20GU-BS-A	14	65	80	5	16.2	32~34	100	4×M6 8DP.	210	55	95	32	30.5	1.55×10 ⁻⁴	16.66			
	RU63-20GU-CV	RU63-20GU-CV-A	14	65	80	6	20.2	36~38	100	4×M6 12DP.	214	59	95	32	30.5	1.55×10 ⁻⁴	16.66			
	RU63-20GU-CW	RU63-20GU-CW-A	14	65	80	6	20.2	36~38	100	4×M6 12DP.	214	59	95	32	30.5	1.55×10 ⁻⁴	16.66			
	RU63-20GU-CR	RU63-20GU-CR-A	14	65	80	6	20.2	36~38	100	4×M6 12DP.	214	59	95	32	30.5	1.55×10 ⁻⁴	16.66			
	RU63-20GU-CS	RU63-20GU-CS-A	14	65	80	6	20.2	36~38	100	4×M6 12DP.	214	59	95	32	30.5	1.55×10 ⁻⁴	16.66			
	RU63-20GU-DV	RU63-20GU-DV-A	16	65	80	6	23.2	40~41	100	4×M6 15DP.	217	62	95	32	30.5	1.55×10 ⁻⁴	16.66			
	RU63-20GU-DW	RU63-20GU-DW-A	16	65	80	6	23.2	40~41	100	4×M6 15DP.	217	62	95	32	30.5	1.55×10 ⁻⁴	16.66			
	RU63-20GU-DR	RU63-20GU-DR-A	16	65	80	6	23.2	40~41	100	4×M6 15DP.	217	62	95	32	30.5	1.55×10 ⁻⁴	16.66			
	RU63-20GU-DS	RU63-20GU-DS-A	16	65	80	6	23.2	40~41	100	4×M6 15DP.	217	62	95	32	30.5	1.55×10 ⁻⁴	16.66			
	RU63-20GU-EV	RU63-20GU-EV-A	19	65	70	4	23.2	40~41	90	4×M6 15DP.	217	62	95	32	30.5	1.55×10 ⁻⁴	16.66			
	RU63-20GU-EW	RU63-20GU-EW-A	19	65	70	4	23.2	40~41	90	4×M6 15DP.	217	62	95	32	30.5	1.55×10 ⁻⁴	16.66			
	RU63-20GU-ER	RU63-20GU-ER-A	19	65	70	4	23.2	40~41	90	4×M6 15DP.	217	62	95	32	30.5	1.55×10 ⁻⁴	16.66			
2	RU63-20GU-ES	RU63-20GU-ES-A	19	65	70	4	23.2	40~41	90	4×M6 15DP.	217	62	95	32	30.5	1.55×10 ⁻⁴	16.66			
2	RU63-20GU-FV	RU63-20GU-FV-A	16	65	80	6	20.2	36~38	100	4×M6 12DP.	214	59	95	32	30.5	1.55×10 ⁻⁴	16.66			
2	RU63-20GU-FW	RU63-20GU-FW-A	16	65	80	6	20.2	36~38	100	4×M6 12DP.	214	59	95	32	30.5	1.55×10 ⁻⁴	16.66			
2	RU63-20GU-FR	RU63-20GU-FR-A	16	65	80	6	20.2	36~38	100	4×M6 12DP.	214	59	95	32	30.5	1.55×10 ⁻⁴	16.66			
2	RU63-20GU-FS	RU63-20GU-FS-A	16	65	80	6	20.2	36~38	100	4×M6 12DP.	214	59	95	32	30.5	1.55×10 ⁻⁴	16.66			
2	RU63-20GU-GV	RU63-20GU-GV-A	16	65	70	4	23.2	40~41	90	4×M6 15DP.	217	62	95	32	30.5	1.55×10 ⁻⁴	16.66			
2	RU63-20GU-GW	RU63-20GU-GW-A	16	65	70	4	23.2	40~41	90	4×M6 15DP.	217	62	95	32	30.5	1.55×10 ⁻⁴	16.66			
2	RU63-20GU-GR	RU63-20GU-GR-A	16	65	70	4	23.2	40~41	90	4×M6 15DP.	217	62	95	32	30.5	1.55×10 ⁻⁴	16.66			
2	RU63-20GU-GS	RU63-20GU-GS-A	16	65	70	4	23.2	40~41	90	4×M6 15DP.	217	62	95	32	30.5	1.55×10 ⁻⁴	16.66			



減速比 Reduction ratio	20	
静定格出力トルク Static output torque rating	250	N・m
動定格出力トルク Dynamic output torque rating	 上図参照	N・m
最高出力回転数 Maximum output speed 	150	min ⁻¹
定格出力回転数 Nominal output speed 	40	min ⁻¹
位置決め精度 Positioning accuracy	60	arcsec以下
繰返し精度 Repeatability	±7	arcsec以下
出力軸アキシャル振れ(V面) Axial runout of output surface (V)	10	μm以下
出力軸ラジアル振れ(V面) Radial runout of output outer diameter (V)	10	μm以下
出力軸許容アキシャル荷重 Maximum axial load of output	12,500	N
出力軸許容ラジアル荷重 Maximum radial load of output	11,000	N
出力軸許容モーメント荷重 Maximum moment load of output	700	N・m
入出力軸回転方向 Direction of input-output shafts rotation	a-d, b-c	
製品概略質量 Weight 	20	kg



モータ取付部詳細図
Detail of the motor attachment  2

		Scale 1 : 2	Date 03/Apr. /2014
Designer K. Katsumata		Checker H. Takayama	
Draftsman N. Takahashi		Assent K. Iida	

Notes.

*1 モータ軸締結用アクセスホールは製品コードに該当する箇所^②に2箇所のみ加工
Only two access holes for assembling motor is specified by attachment code to be machined.

*2 慣性モーメント(イナーシャ)はモータ軸換算値とする。(モータイナーシャは含まない)。
The moment of inertia is on motor shaft except for motor of inertia.

^②*3 サーボモータは上表最大モータトルク以下で使用のこと。
Do not operate the servo motor more than specified maximum motor torque which is on above table.

3	Correction of the drawing	11	K. Koike	02/Dec/2015
1	Correction of the drawing	01	N. Takahashi	15/Sep. /2014
Correction			Sign	Date
Model			CERTIFIED PRINT	
RollerDrive RU63-20GU				
Draw.No.				
RU0637Z0079-011				