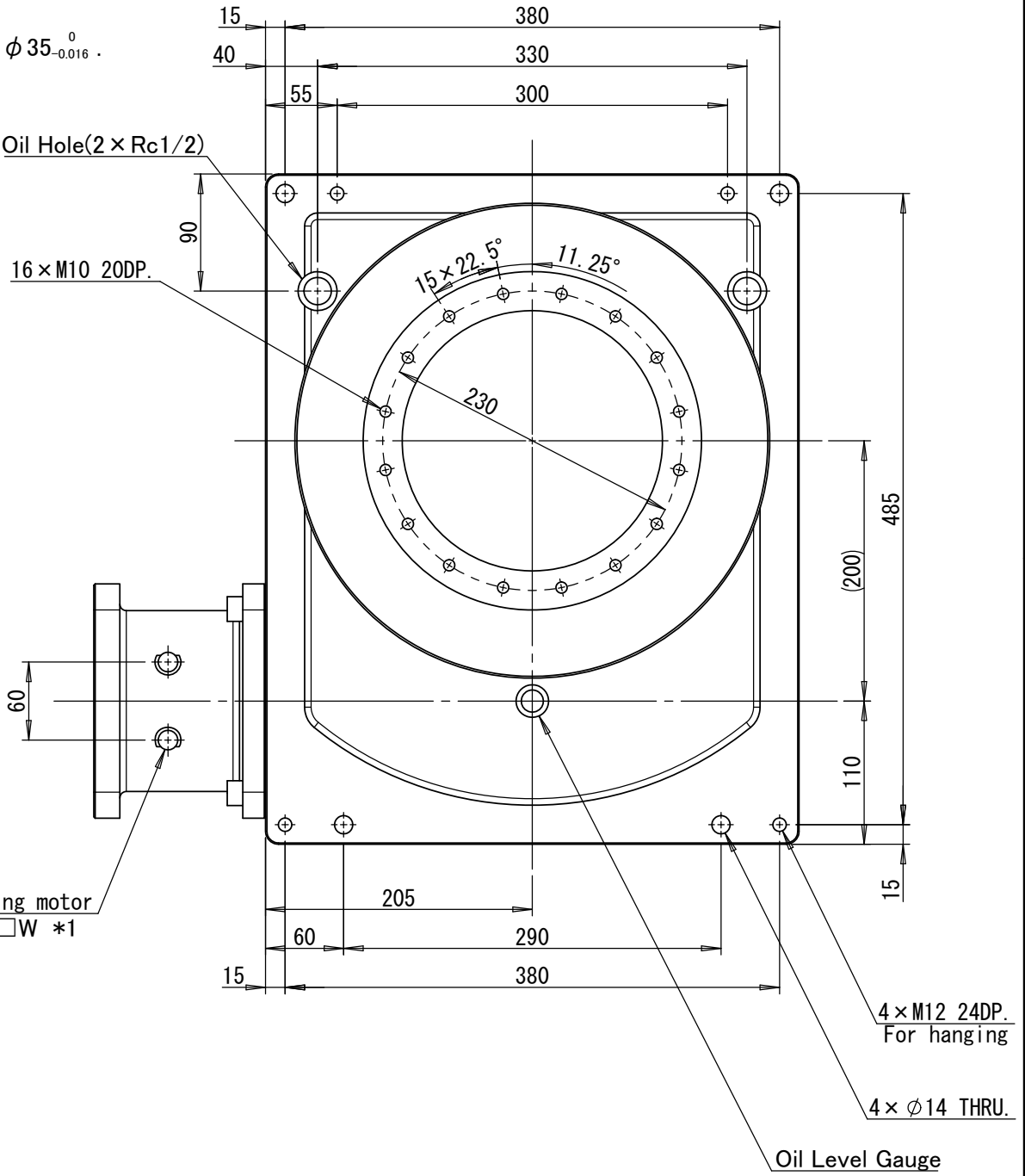
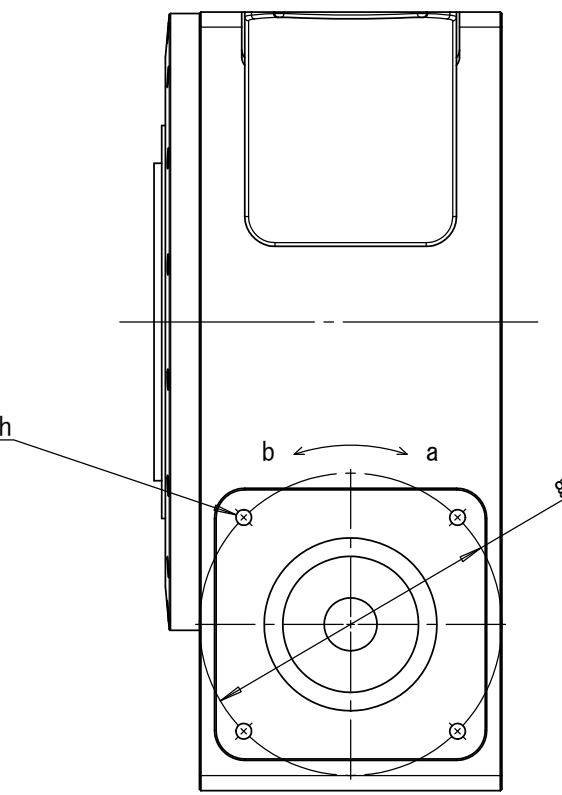
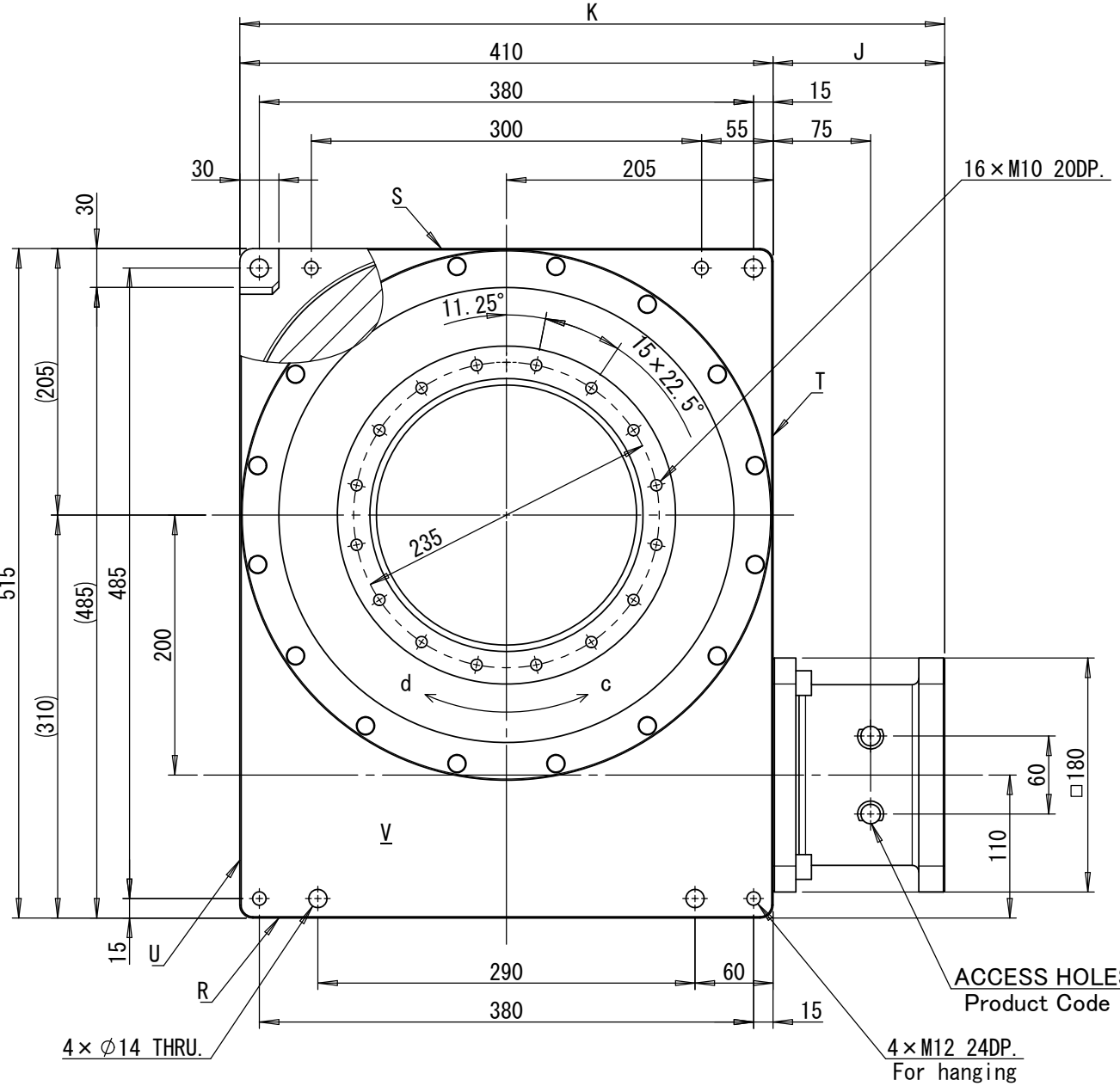
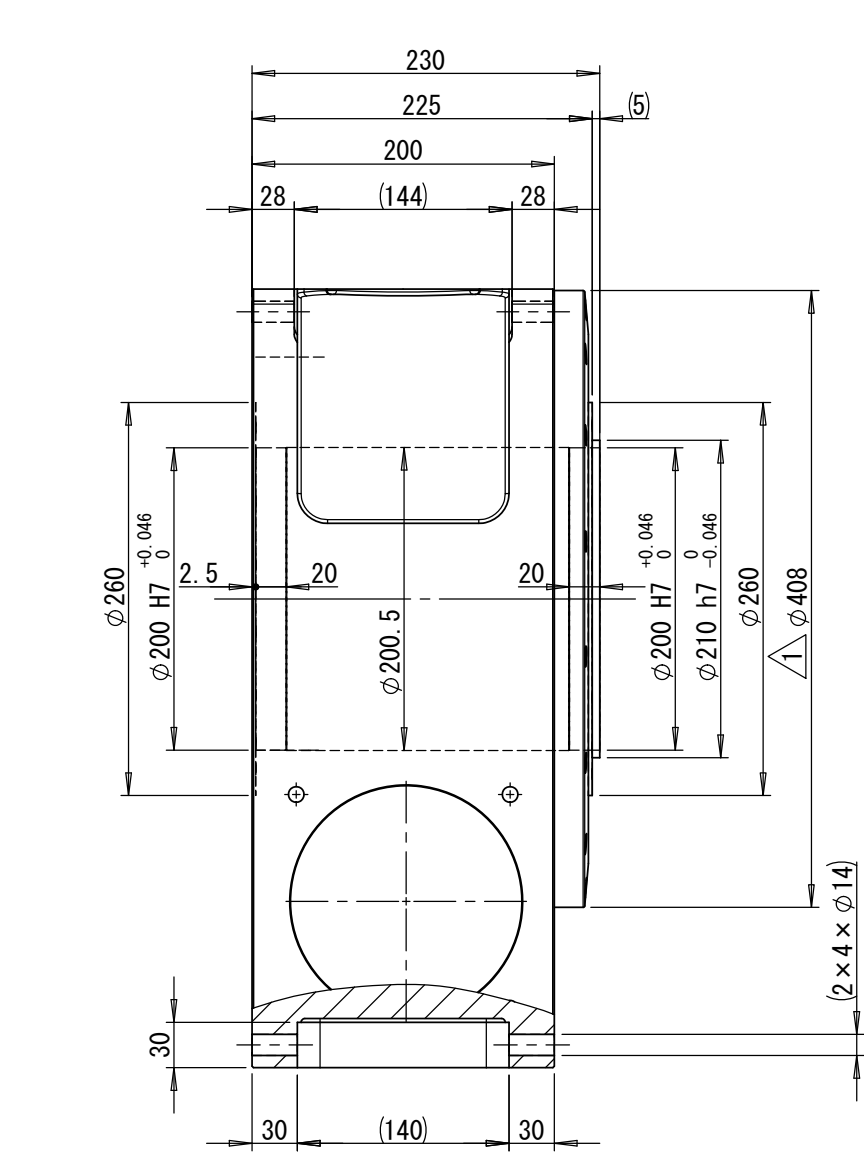
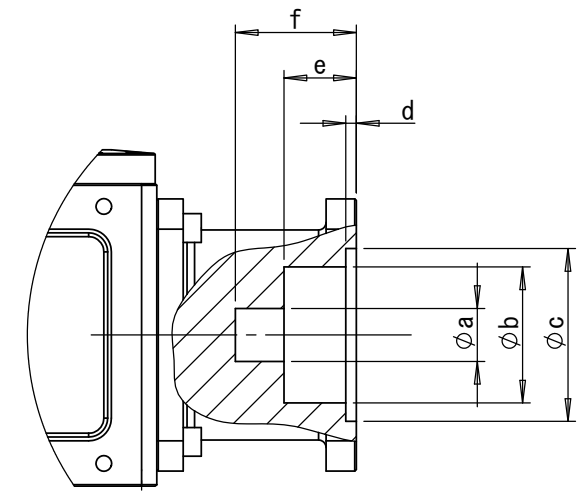
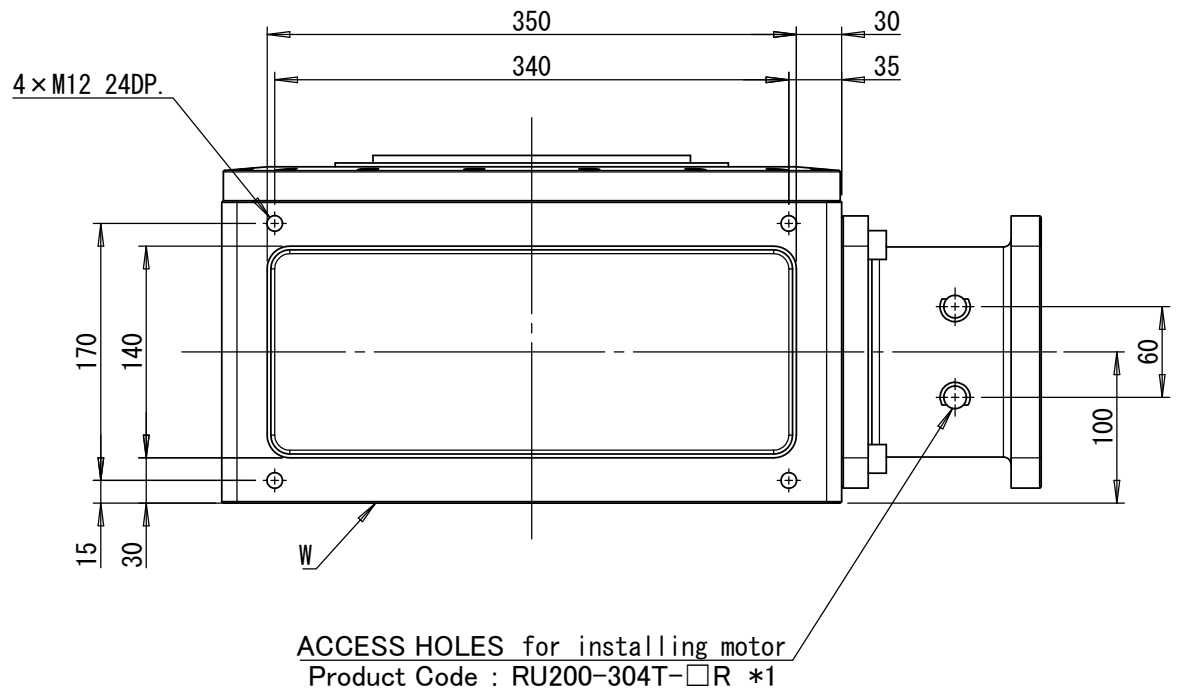


| Product Code  |                 | Dimensions |    |       |   |      |         |     |             |     |     | Inertia(kg・m <sup>2</sup> )*2 |  | Maximum Motor Torque(N・m)*3 |  |
|---------------|-----------------|------------|----|-------|---|------|---------|-----|-------------|-----|-----|-------------------------------|--|-----------------------------|--|
|               |                 | a          | b  | c     | d | e    | f       | g   | h           | J   | K   |                               |  |                             |  |
| RU200-304T-AV | RU200-304T-AV-A | 35 *4      | 90 | 114.3 | 7 | 47.8 | 79~80   | 200 | 4×M12 20DP. | 132 | 542 | 9.2×10 <sup>-3</sup>          |  | 160                         |  |
| RU200-304T-AW | RU200-304T-AW-A | 35 *4      | 90 | 114.3 | 7 | 47.8 | 79~80   | 200 | 4×M12 20DP. | 132 | 542 | 9.2×10 <sup>-3</sup>          |  | 160                         |  |
| RU200-304T-AR | RU200-304T-AR-A | 35 *4      | 90 | 114.3 | 7 | 47.8 | 79~80   | 200 | 4×M12 20DP. | 132 | 542 | 9.2×10 <sup>-3</sup>          |  | 160                         |  |
| RU200-304T-AS | RU200-304T-AS-A | 35 *4      | 90 | 114.3 | 7 | 47.8 | 79~80   | 200 | 4×M12 20DP. | 132 | 542 | 9.2×10 <sup>-3</sup>          |  | 160                         |  |
| RU200-304T-BV | RU200-304T-BV-A | 42 *5      | 90 | 114.3 | 7 | 47.8 | 79~80   | 200 | 4×M12 20DP. | 132 | 542 | 9.2×10 <sup>-3</sup>          |  | 160                         |  |
| RU200-304T-BW | RU200-304T-BW-A | 42 *5      | 90 | 114.3 | 7 | 47.8 | 79~80   | 200 | 4×M12 20DP. | 132 | 542 | 9.2×10 <sup>-3</sup>          |  | 160                         |  |
| RU200-304T-BR | RU200-304T-BR-A | 42 *5      | 90 | 114.3 | 7 | 47.8 | 79~80   | 200 | 4×M12 20DP. | 132 | 542 | 9.2×10 <sup>-3</sup>          |  | 160                         |  |
| RU200-304T-BS | RU200-304T-BS-A | 42 *5      | 90 | 114.3 | 7 | 47.8 | 79~80   | 200 | 4×M12 20DP. | 132 | 542 | 9.2×10 <sup>-3</sup>          |  | 160                         |  |
| RU200-304T-CV | RU200-304T-CV-A | 42 *5      | 90 | 114.3 | 7 | 81.8 | 112~113 | 200 | 4×M12 20DP. | 166 | 576 | 9.2×10 <sup>-3</sup>          |  | 160                         |  |
| RU200-304T-CW | RU200-304T-CW-A | 42 *5      | 90 | 114.3 | 7 | 81.8 | 112~113 | 200 | 4×M12 20DP. | 166 | 576 | 9.2×10 <sup>-3</sup>          |  | 160                         |  |
| RU200-304T-CR | RU200-304T-CR-A | 42 *5      | 90 | 114.3 | 7 | 81.8 | 112~113 | 200 | 4×M12 20DP. | 166 | 576 | 9.2×10 <sup>-3</sup>          |  | 160                         |  |
| RU200-304T-CS | RU200-304T-CS-A | 42 *5      | 90 | 114.3 | 7 | 81.8 | 112~113 | 200 | 4×M12 20DP. | 166 | 576 | 9.2×10 <sup>-3</sup>          |  | 160                         |  |

- Notes.
- \*1 モータ軸締結用アクセスホールは製品コードに該当する箇所2箇所のみ加工  
Only two access holes for assembling motor is specified by attachment code to be machined.
  - \*2 慣性モーメント(イナーシャ)はモータ軸換算値とする。(モータイナーシャは含まない)。  
The moment of inertia is on motor shaft except for motor of inertia.
  - \*3 サーボモータは上表最大モータトルク以下で使用のこと。  
Do not operate the servo motor more than specified maximum motor torque which is on above table.
  - \*4 取付可能モータ軸径は、 $\phi 35^{+0.010}_{-0}$  ,  $\phi 35^{+0}_{-0.016}$  とする。  
Dimensions of Attachable Motor Shaft are  $\phi 35^{+0.010}_{-0}$  and  $\phi 35^{+0}_{-0.016}$  .
  - \*5 取付可能モータ軸径は、 $\phi 42^{+0}_{-0.016}$  とする。  
Dimensions of Attachable Motor Shaft is  $\phi 42^{+0}_{-0.016}$  .



|   |          |                   |
|---|----------|-------------------|
| 減速比<br>Reduction ratio                                      | 30       |                   |
| 静定格出力トルク<br>Static output torque rating                     | 3,090    | N・m               |
| 動定格出力トルク<br>Dynamic output torque rating                    | 上図参照     | N・m               |
| 最高出力回転数<br>Maximum output speed                             | 65       | min <sup>-1</sup> |
| 定格出力回転数<br>Nominal output speed                             | 25       | min <sup>-1</sup> |
| 位置決め精度<br>Positioning accuracy                              | 40       | arcsec以下          |
| 繰返し精度<br>Repeatability                                      | ±5       | arcsec以下          |
| 出力軸アキシャル振れ(V面)<br>Axial runout of output surface (V)        | 10       | μm以下              |
| 出力軸ラジアル振れ(V面)<br>Radial runout of output outer diameter (V) | 10       | μm以下              |
| 出力軸許容アキシャル荷重<br>Maximum axial load of output                | 63,000   | N                 |
| 出力軸許容ラジアル荷重<br>Maximum radial load of output                | 48,000   | N                 |
| 出力軸許容モーメント荷重<br>Maximum moment load of output               | 16,000   | N・m               |
| 入出力軸回転方向<br>Direction of input-output shafts rotation       | a-d, b-c |                   |
| 製品概略質量<br>Weight  | 180      | kg                |



モータ取付部詳細図  
Detail of the motor attachment

|           |             |         |             |
|-----------|-------------|---------|-------------|
| Scale     | 1:5         | Date    | 16/Jul/2015 |
| Designer  | Y. Tomiyama | Checker | K. Iida     |
| Draftsman | K. Koike    | Assent  | K. Iida     |

|                           |                                  |          |                        |
|---------------------------|----------------------------------|----------|------------------------|
| Correction of the drawing | 10                               | K. Koike | 18/Jan/2016            |
| Correction                |                                  | Sign     | Date                   |
| Model                     | <b>RollerDrive</b><br>RU200-304T |          | <b>CERTIFIED PRINT</b> |
| Draw.No.                  | RU2001K3019-010                  |          |                        |