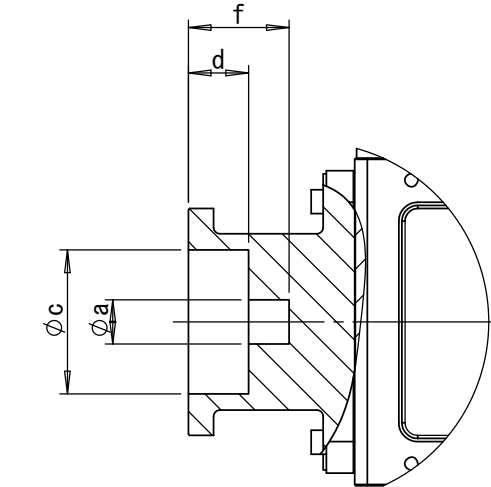
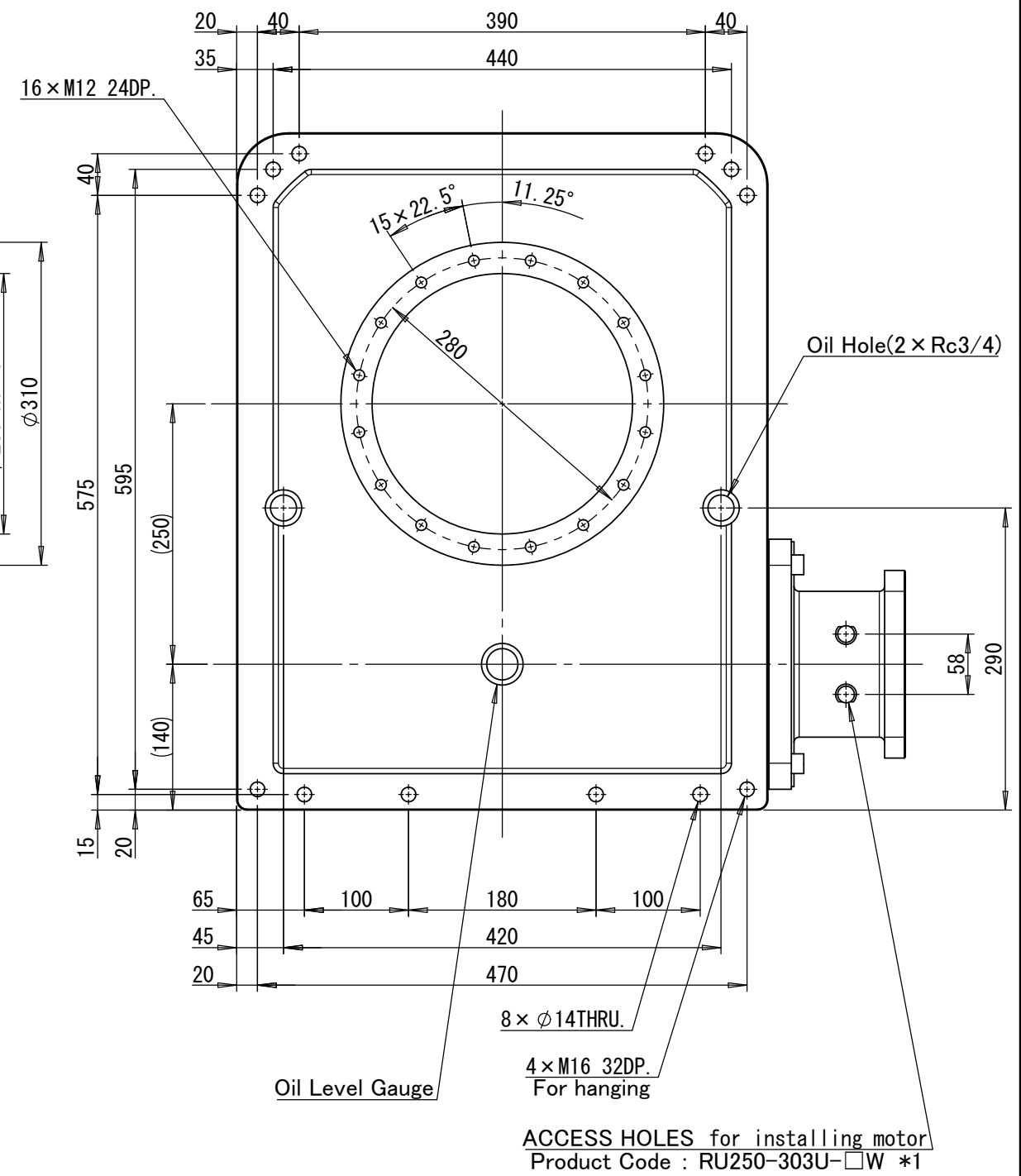
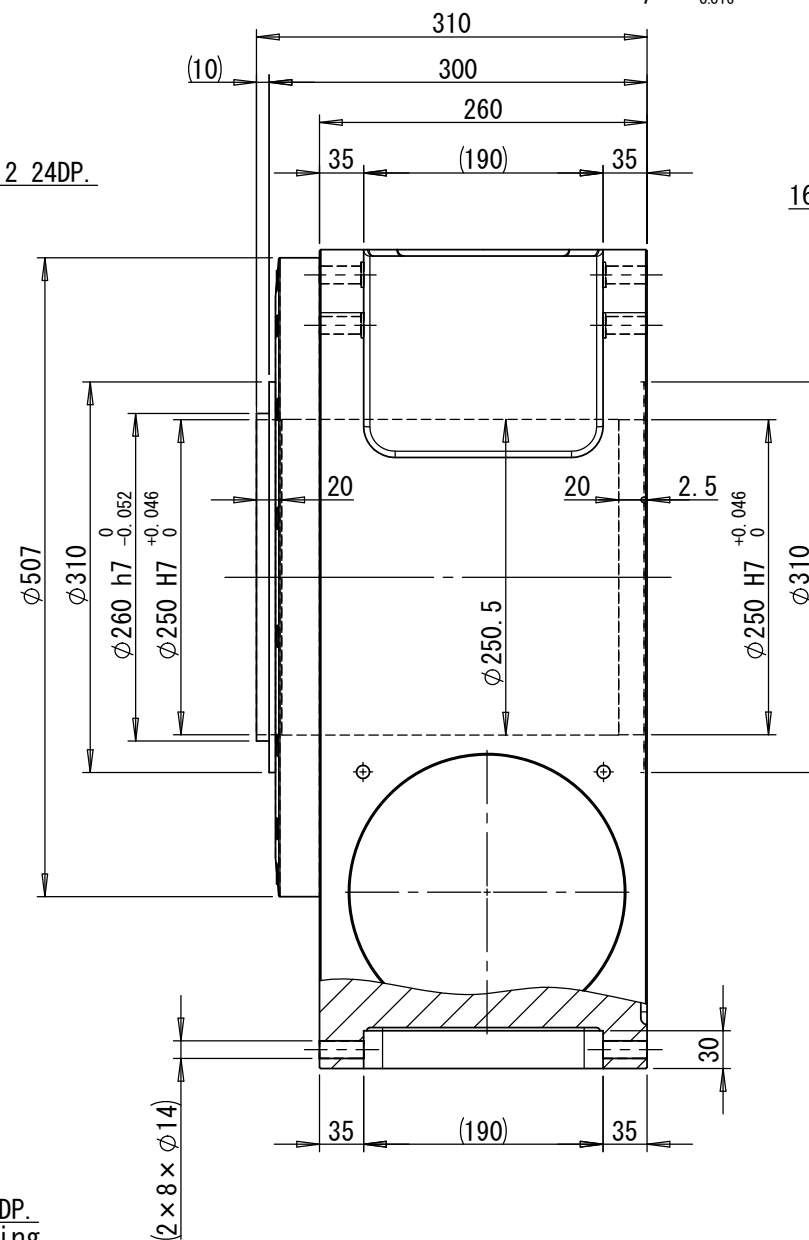
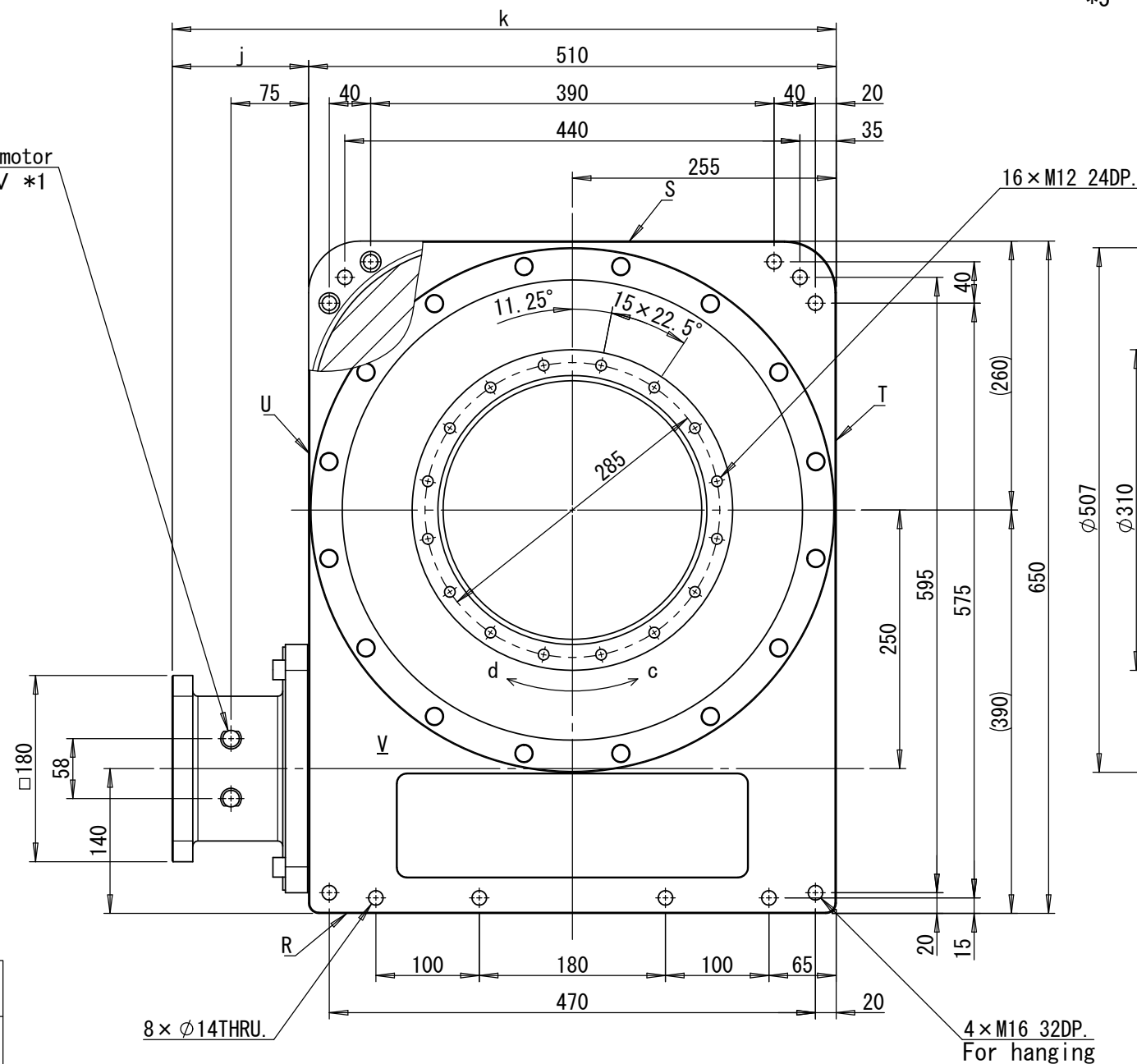
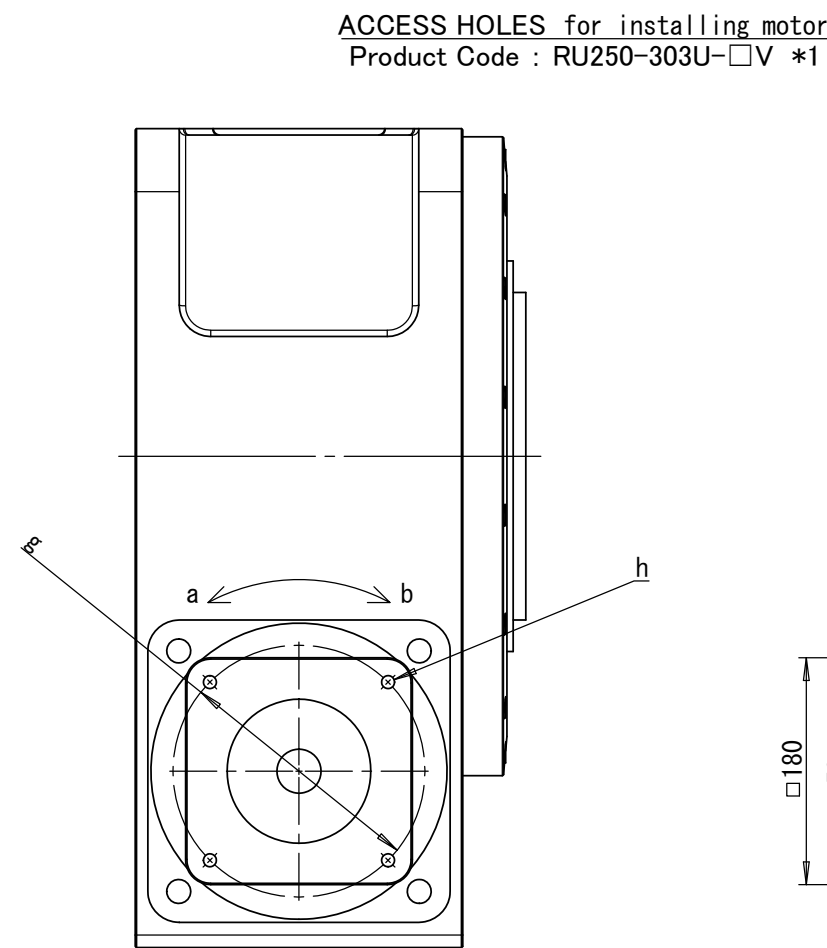



Dimensions													Maximum Motor Torque(N・m)*3
Product Code		a	b	c	d	e	f	g	h	j	k	Inertia(kg・m ²)*2	
RU250-303U-AV	RU250-303U-AV-A	35 *4	—	114. 3	47. 8	—	79~80	200	4×M12 20DP.	132	642	5.8×10 ⁻²	180
RU250-303U-AW	RU250-303U-AW-A	35 *4	—	114. 3	47. 8	—	79~80	200	4×M12 20DP.	132	642	5.8×10 ⁻²	180
RU250-303U-AR	RU250-303U-AR-A	35 *4	—	114. 3	47. 8	—	79~80	200	4×M12 20DP.	132	642	5.8×10 ⁻²	180
RU250-303U-AS	RU250-303U-AS-A	35 *4	—	114. 3	47. 8	—	79~80	200	4×M12 20DP.	132	642	5.8×10 ⁻²	180
RU250-303U-BV	RU250-303U-BV-A	42 *5	—	114. 3	47. 8	—	79~80	200	4×M12 20DP.	132	642	5.8×10 ⁻²	180
RU250-303U-BW	RU250-303U-BW-A	42 *5	—	114. 3	47. 8	—	79~80	200	4×M12 20DP.	132	642	5.8×10 ⁻²	180
RU250-303U-BR	RU250-303U-BR-A	42 *5	—	114. 3	47. 8	—	79~80	200	4×M12 20DP.	132	642	5.8×10 ⁻²	180
RU250-303U-BS	RU250-303U-BS-A	42 *5	—	114. 3	47. 8	—	79~80	200	4×M12 20DP.	132	642	5.8×10 ⁻²	180
RU250-303U-CV	RU250-303U-CV-A	42 *5	—	114. 3	81. 8	—	112~113	200	4×M12 20DP.	166	676	5.8×10 ⁻²	180
RU250-303U-CW	RU250-303U-CW-A	42 *5	—	114. 3	81. 8	—	112~113	200	4×M12 20DP.	166	676	5.8×10 ⁻²	180
RU250-303U-CR	RU250-303U-CR-A	42 *5	—	114. 3	81. 8	—	112~113	200	4×M12 20DP.	166	676	5.8×10 ⁻²	180
RU250-303U-CS	RU250-303U-CS-A	42 *5	—	114. 3	81. 8	—	112~113	200	4×M12 20DP.	166	676	5.8×10 ⁻²	180

- Notes.
- *1 モータ軸締結用アクセスホールは製品コードに該当する箇所2箇所のみ加工
Only two access holes for assembling motor is specified by attachment code to be machined.
 - *2 慣性モーメント(イナーシャ)はモータ軸換算値とする。(モータイナーシャは含まない)。
The moment of inertia is on motor shaft except for motor of inertia.
 - *3 サーボモータは上表最大モータトルク以下で使用のこと。
Do not operate the servo motor more than specified maximum motor torque which is on above table.
 - *4 取付可能モータ軸径は、 $\phi 35_{-0}^{+0.010}$ 、 $\phi 35_{-0.016}^0$ とする。
Dimensions of Attachable Motor Shaft are $\phi 35_{-0}^{+0.010}$ and $\phi 35_{-0.016}^0$.
 - *5 取付可能モータ軸径は、 $\phi 42_{-0.016}^0$ とする。
Dimensions of Attachable Motor Shaft is $\phi 42_{-0.016}^0$.



減速比 Reduction ratio	30	
静定格出力トルク Static output torque rating	8,140	N・m
動定格出力トルク Dynamic output torque rating	上図参照	N・m
最高出力回転数 Maximum output speed	40	min ⁻¹
定格出力回転数 Nominal output speed	20	min ⁻¹
位置決め精度 Positioning accuracy	40	arcsec以下
繰返し精度 Repeatability	±5	arcsec以下
出力軸アキシャル振れ(V面) Axial runout of output surface (V)	10	μm以下
出力軸ラジアル振れ(V面) Radial runout of output outer diameter (V)	10	μm以下
出力軸許容アキシャル荷重 Maximum axial load of output	130,000	N
出力軸許容ラジアル荷重 Maximum radial load of output	95,000	N
出力軸許容モーメント荷重 Maximum moment load of output	38,000	N・m
入出力軸回転方向 Direction of input-output shafts rotation	a-d, b-c	
製品概略質量 Weight	380	kg

		Scale 1 : 6	Date 11/Jan/2016
Designer Y. Tomiyama		Checker H. Takayama	
Draftsman K. Koike		Assent K. Iida	

3			
2			
1			
Correction		Sign	Date
Model	<i>RollerDrive</i> RU250-303U	CERTIFIED PRINT	
Draw.No. RU2501K3093-000			