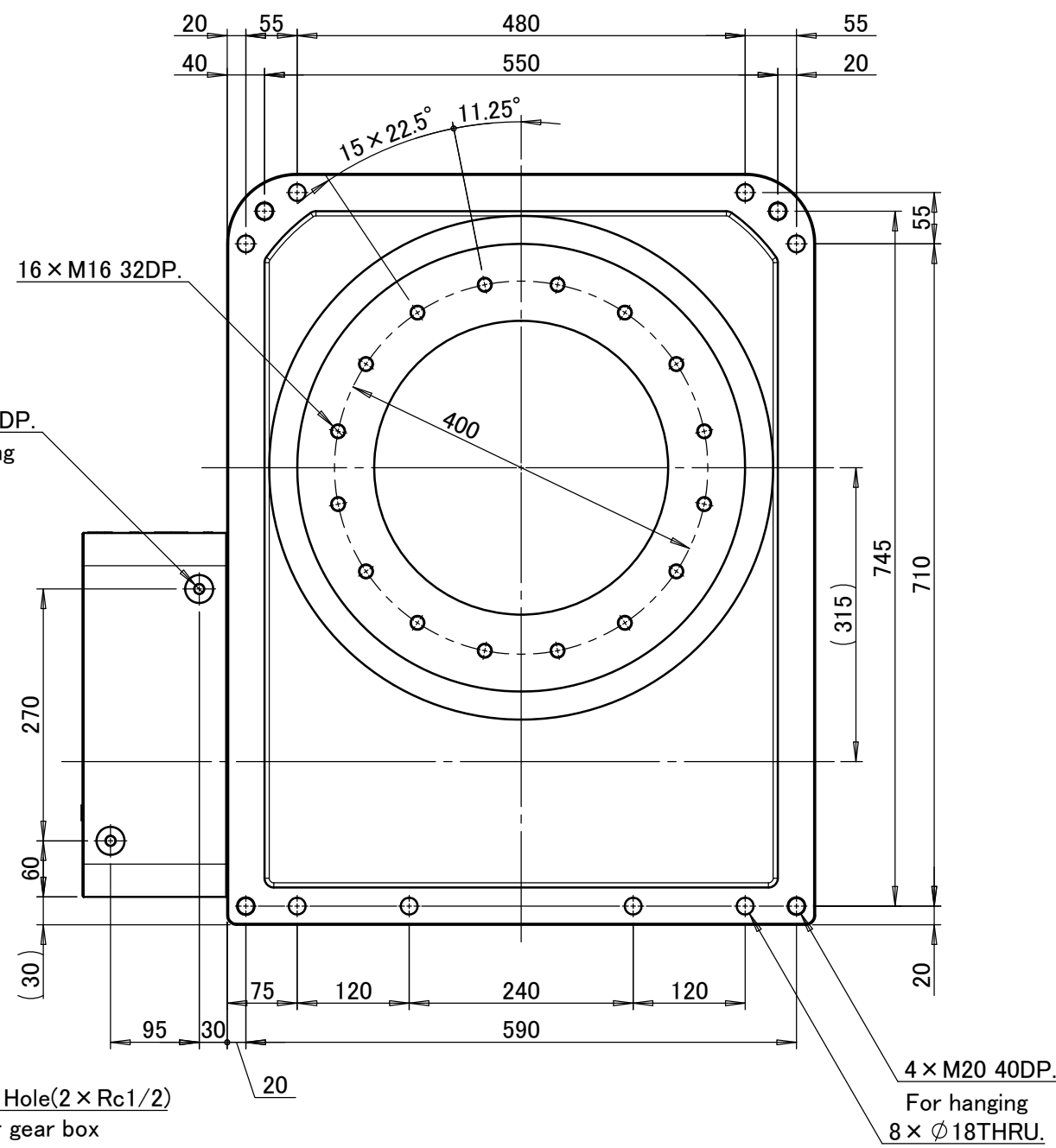
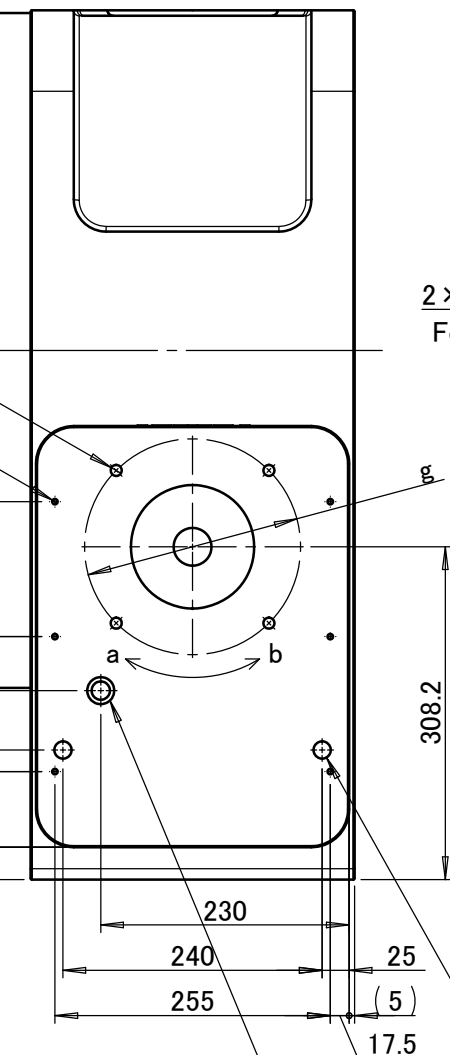
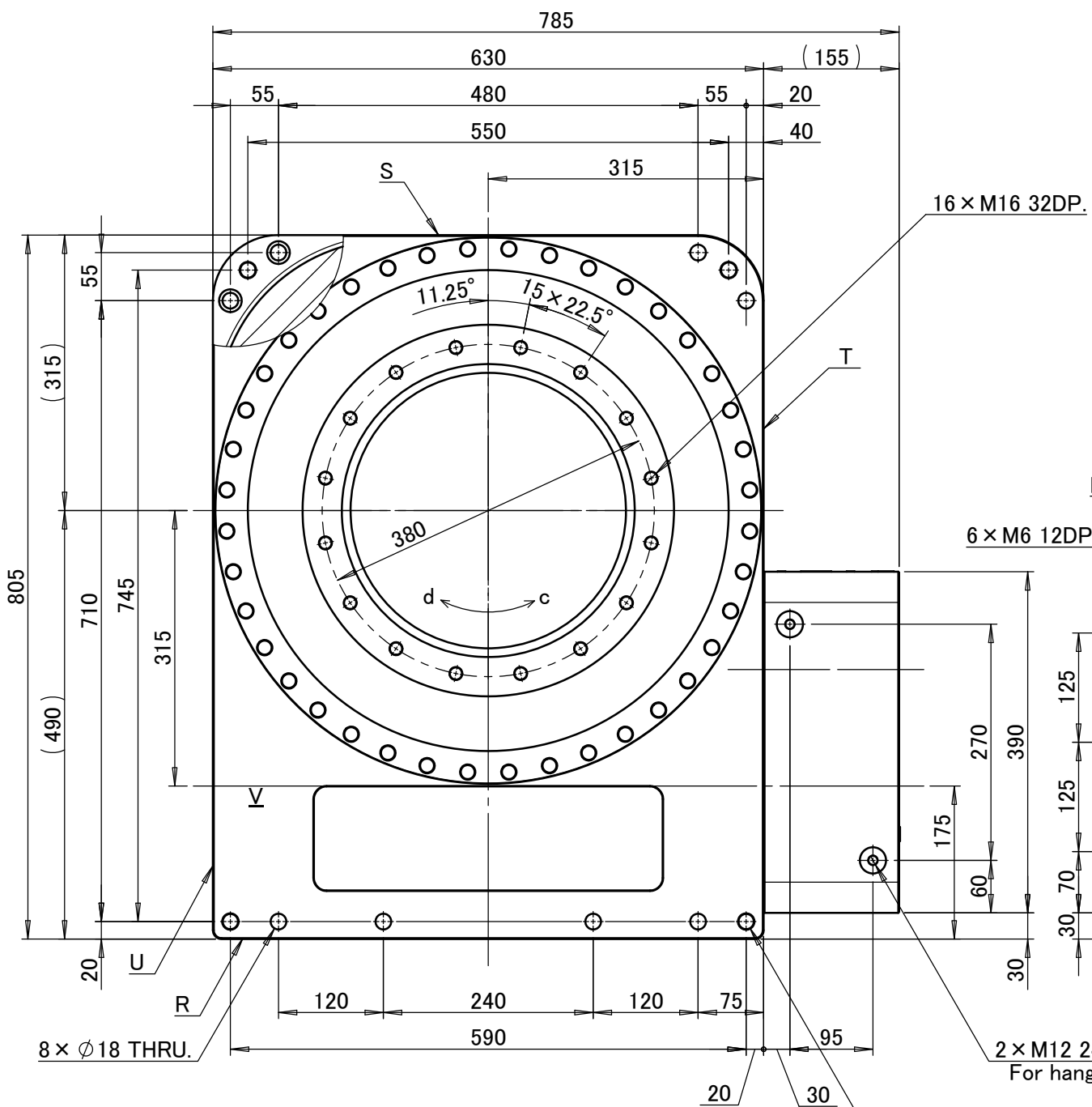
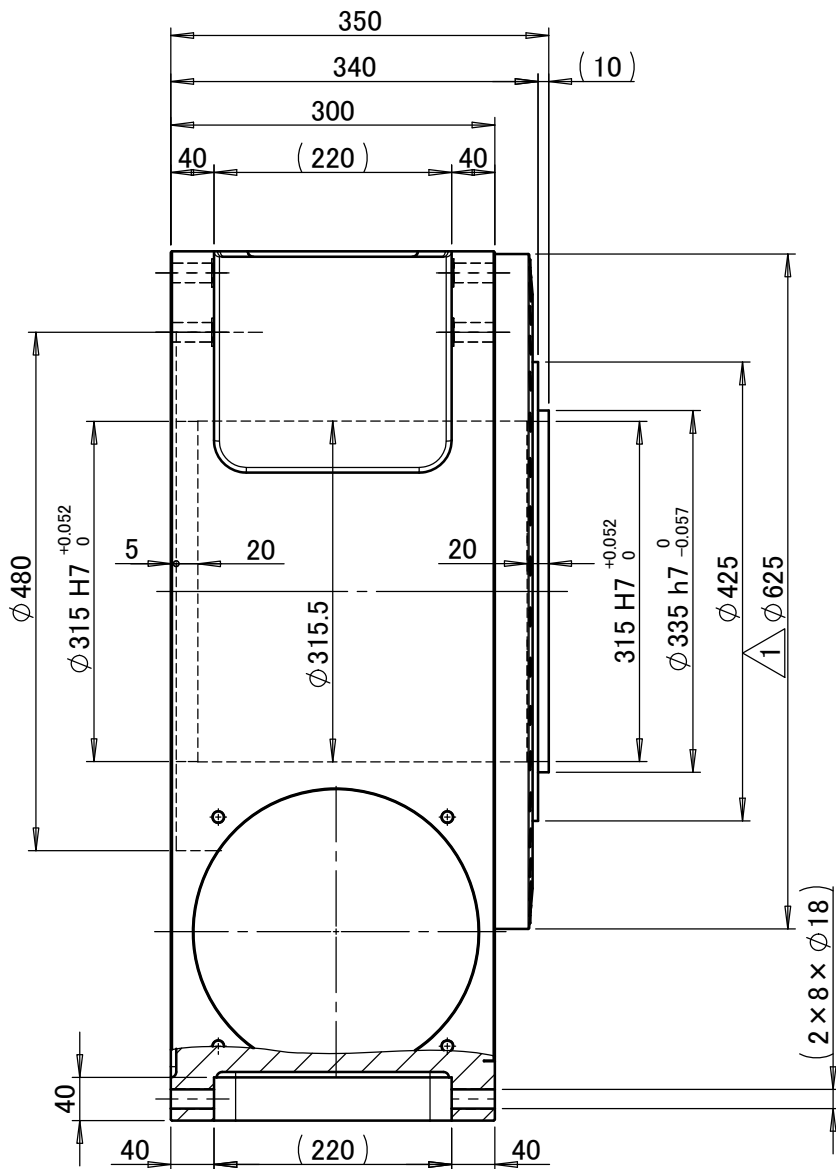
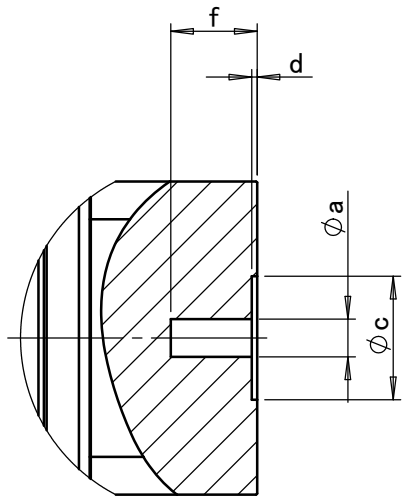
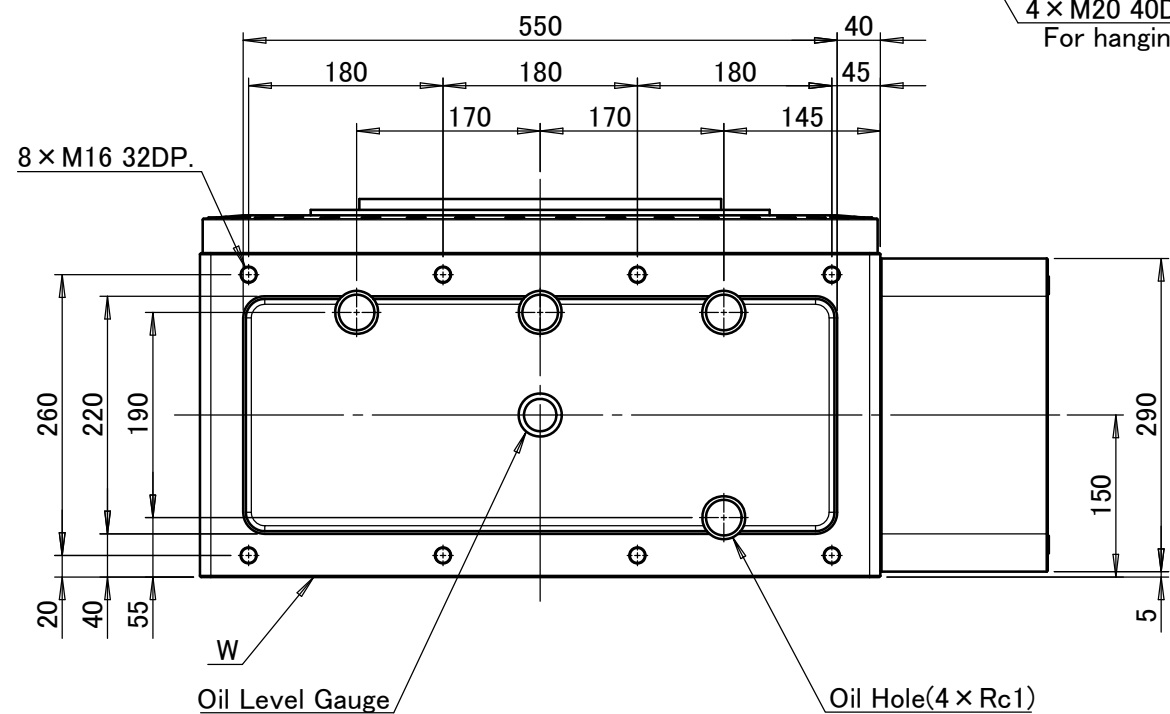


Product Code		Dimensions								Inertia ($\text{kg} \cdot \text{m}^2$)*1	Maximum Motor Torque ($\text{N} \cdot \text{m}$)*2
		a	b	c	d	e	f	g	h		
RU315-1202T-AS	RU315-1202T-AS-A	35 *3	-	114.3	5	-	40~80	200	4 x M12 24DP.	1.50×10^{-2}	150
RU315-1202T-BS	RU315-1202T-BS-A	35 *4	-	114.3	5	-	40~80	200	4 x M12 24DP.	1.50×10^{-2}	150

- Notes.
- *1 慣性モーメント(イナーシャ)はモータ軸換算値とする。(モータイナーシャは含まない)。
The moment of inertia is on motor shaft except for motor of inertia.
- *2 サーボモータは上表最大モータトルク以下で使用する。
Do not operate the servo motor more than specified maximum motor torque which is on above table.
- *3 取付可能モータ軸径は、 $\phi 35^{+0.010}_0$ とする。
Dimensions of Attachable Motor Shaft is $\phi 35^{+0.010}_0$
- *4 取付可能モータ軸径は、 $\phi 35^{+0.010}_{-0.016}$ とする。
Dimensions of Attachable Motor Shaft is $\phi 35^{+0.010}_{-0.016}$



減速比 Reduction ratio	120	
静定格出力トルク Static output torque rating	11,720	N·m
動定格出力トルク Dynamic output torque rating	上図参照	N·m
最高出力回転数 Maximum output speed	30	min^{-1}
定格出力回転数 Nominal output speed	15	min^{-1}
位置決め精度 Positioning accuracy	40	arcsec以下
繰返し精度 Repeatability	±5	arcsec以下
出力軸アキシャル振れ(V面) Axial runout of output surface (V)	10	μm 以下
出力軸ラジアル振れ(V面) Radial runout of output outer diameter (V)	10	μm 以下
出力軸許容アキシャル荷重 Maximum axial load of output	140,000	N
出力軸許容ラジアル荷重 Maximum radial load of output	110,000	N
出力軸許容モーメント荷重 Maximum moment load of output	65,000	N·m
入出力軸回転方向 Direction of input-output shafts rotation	a-c, b-d	
製品概略質量 Product Mass	705	kg



モータ取付部詳細図
Detail of the motor attachment

Scale	1:7	Date	03/Jun./2015
Designer	Y. Tomiyama	Checker	H. Takayama
Draftsman	K. Koike	Assent	K. Iida

Correction of the drawing	10	K. Koike	05/Jun./2016
Correction		Sign	Date
Model	RollerDrive RU315-1202T		CERTIFIED PRINT
Draw.No.	RU3151K3042-010		